

Géométrie affine

Feuille 3

Exemples d'applications affines. Applications à la géométrie élémentaire

On désigne par E un espace affine dirigé par un \mathbf{R} -espace vectoriel de dimension finie E , par $GA(E)$ le groupe affine de E et par $T(E)$ le sous-groupe des translations de E .

1) Groupe $HT(E)$ des homothéties-translations de E

i) On notera $h(c, \lambda)$ l'homothétie de centre c et de rapport λ .
Etudier en fonction de leurs centres et de leurs rapports la nature de la composée de deux homothéties $h_1 = h(c_1, \lambda_1)$ et $h_2 = h(c_2, \lambda_2)$. Lorsque cette composée est une homothétie, on précisera la position de son centre par rapport à c_1 et à c_2 . Déterminer à quelle condition l'égalité $h_1 \circ h_2 = h_2 \circ h_1$ est satisfaite.

ii) L'ensemble des homothéties forme-t-il un sous-groupe de $GA(E)$?

Trouver des sous-groupes de $HT(E)$ strictement compris entre $T(E)$ et $HT(E)$, et citer si possible un groupe connu qui leur soit isomorphe.

iii) Montrer que l'image par un élément de $HT(E)$ d'un sous-espace affine de E est un sous-espace affine de même direction.

iv) On suppose que E est de dimension $n \geq 2$.

On considère une application g de E dans E transformant toute droite en une droite parallèle. Montrer qu'il existe deux points A et B ayant des images A' et B' distinctes par g . Montrer qu'il existe une unique homothétie-translation f telle que $f(A) = A'$ et $f(B) = B'$.

Comparer f et g successivement sur $E \setminus (AB)$ et sur (AB) , et en déduire que $f = g$.

Enoncer grâce à ce qui précède une caractérisation des éléments de $HT(E)$ (en dimension $n \geq 2$).

2) Projections et symétries affines

i) Soit p une application affine de E dans E telle que $pop = p$. Préciser la nature de p , après avoir montré qu'elle admet un point fixe.

ii) Soit s une application affine involutive de E dans E . Préciser la nature de s , après avoir montré qu'elle admet un point fixe.

3) Affinités

Soit λ un nombre réel $\neq 1$, et g une application affine de \mathbb{A}^2 dans \mathbb{A}^2 telle que pour tout point M de \mathbb{A}^2 on ait $\overrightarrow{g(M)gog(M)} = \lambda \overrightarrow{Mg(M)}$.

i) Soit M un point quelconque de \mathbb{A}^2 , et M_1 le barycentre de (M, λ) et $(g(M), -1)$.

Montrer que M_1 est un point fixe de g .

ii) Soit p l'application qui au point M associe M_1 . Montrer que p est affine, et préciser son endomorphisme associé. En déduire que p est une projection.

iii) Montrer que g est une projection ou une affinité de rapport λ .

3) Géométrie élémentaire

Dans tout ce qui suit, \mathbb{A}^2 désigne un plan affine.

i) On considère trois points P, Q et R de \mathbb{A}^2 , situés sur les côtés (BC) , (CA) et (AB) d'un triangle ABC , et ne coïncidant pas avec l'un des sommets.

En composant l'homothétie de centre P qui transforme B en C et l'homothétie de centre Q qui transforme C en A , montrer le théorème de Menelaüs:

Les points P, Q et R sont alignés si et seulement si:

$$\frac{\overline{PB}}{\overline{PC}} \frac{\overline{QC}}{\overline{QA}} \frac{\overline{RA}}{\overline{RB}} = 1.$$

ii) En déduire le théorème de Ceva:

Les droites (AP) , (BQ) et (CR) sont parallèles ou concourantes si et seulement si:

$$\frac{\overline{PB}}{\overline{PC}} \frac{\overline{QC}}{\overline{QA}} \frac{\overline{RA}}{\overline{RB}} = -1.$$