## 1.6.3 Exercices (valeurs propres, vecteurs propres)

Exercice 71 (Méthode de la puissance). Suggestions en page 143, corrigé en page 143

- 1. Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice symétrique (non nulle). Soit  $\lambda_n \in \mathbb{R}$  valeur propre de A t.q.  $|\lambda_n| = \rho(A)$  et soit  $\boldsymbol{y}^{(0)} \in \mathbb{R}^n$ . On suppose que  $-\lambda_n$  n'est pas une valeur propre de A et que  $\boldsymbol{y}^{(0)}$  n'est pas orthogonal à  $\operatorname{Ker}(A \lambda_n Id)$ , ce qui revient à dire que lorsqu'on écrit le  $\boldsymbol{y}^{(0)}$  dans une base formée de vecteurs propres de A, la composante sur sous-espace propre associé à  $\lambda_n$  est non nulle. (L'espace  $\mathbb{R}^n$  est muni de la norme euclidienne.) On définit la suite  $(\boldsymbol{y}^{(k)})_{k\in\mathbb{N}}$  par  $\boldsymbol{y}^{(k+1)} = A\boldsymbol{y}^{(k)}$  pour  $k\in\mathbb{N}$ . Montrer que
- (a)  $\frac{{m y}^{(k)}}{(\lambda_n)^k} o {m y}$ , quand  $k o\infty$ , avec  ${m y}
  eq 0$  et  $A{m y}=\lambda_n{m y}$ .
- (b)  $\frac{\|\boldsymbol{y}^{(k+1)}\|}{\|\boldsymbol{y}^{(k)}\|} \to \rho(A)$  quand  $k \to \infty$ .
- (c)  $\frac{1}{\|\boldsymbol{y}^{2k}\|}\boldsymbol{y}^{2k} \to \boldsymbol{x}$  quand  $k \to \infty$  avec  $A\boldsymbol{x} = \lambda_n \boldsymbol{x}$  et  $\|\boldsymbol{x}\| = 1$ .

Cette méthode de calcul de la plus grande valeur propre s'appelle "méthode de la puissance".

- 2. Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice inversible et  $b \in \mathbb{R}^n$ . Pour calculer y t.q. Ay = b, on considère un méthode itérative : on se donne un choix initial  $y^{(0)}$ , et on construit la suite  $y^{(k)}$  telle que  $y^{(k+1)} = By^{(k)} + c$  avec  $c = (Id B)A^{-1}b$ , et on suppose B symétrique. On rappelle que si  $\rho(B) < 1$ , la suite  $(y^{(k)})_{k \in \mathbb{N}}$  tend vers x. Montrer que, sauf cas particuliers à préciser,
- (a)  $\frac{\| \pmb{y}^{(k+1)} \pmb{x} \|}{\| \pmb{y}^{(k)} \pmb{y} \|} \to \rho(B)$  quand  $k \to \infty$  (ceci donne une estimation de la vitesse de convergence de la méthode itérative).
- (b)  $\frac{\|\boldsymbol{y}^{(k+1)} \boldsymbol{y}^{(k)}\|}{\|\boldsymbol{y}^{(k)} \boldsymbol{y}^{(k-1)}\|} \to \rho(B)$  quand  $k \to \infty$  (ceci permet d'estimer  $\rho(B)$  au cours des itérations).

Exercice 72 (Méthode de la puissance inverse avec shift). Suggestions en page 143. Corrigé en page 144.

Soient  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice symétrique et  $\lambda_1, \ldots, \lambda_p$   $(p \leq n)$  les valeurs propres de A. Soit  $i \in \{1, \ldots, p\}$ , on cherche à calculer  $\lambda_i$ . Soit  $\boldsymbol{x}^{(0)} \in \mathbb{R}^n$ . On suppose que  $\boldsymbol{x}^{(0)}$  n'est pas orthogonal à  $\operatorname{Ker}(A - \lambda_i Id)$ . On suppose également connaître  $\mu \in \mathbb{R}$  t.q.  $0 < |\mu - \lambda_i| < |\mu - \lambda_j|$  pour tout  $j \neq i$ . On définit la suite  $(\boldsymbol{x}^{(k)})_{k \in \mathbb{N}}$  par  $(A - \mu Id)\boldsymbol{x}^{(k+1)} = \boldsymbol{x}^{(k)}$  pour  $k \in \mathbb{N}$ .

- 1. Vérifier que la construction de la suite revient à appliquer la méthode de la puissance à la matrice  $A \mu I d)^{-1}$ .
- 2. Montrer que  $x^{(k)}(\lambda_i \mu)^k \to x$ , quand  $k \to \infty$ , où x est un vecteur propre associé à la valeur propre  $\lambda_i$ , c.à.d.  $x \neq 0$  et  $Ax = \lambda_i x$ .
- 3. Montrer que  $\frac{\|\boldsymbol{x}^{(k+1)}\|}{\|\boldsymbol{x}^{(k)}\|} o \frac{1}{|\mu \lambda_i|}$  quand  $k \to \infty$ .

Exercice 73 (Orthogonalisation de Gram-Schmidt). Corrigé en page 144

Soient u et v deux vecteurs de  $\mathbb{R}^n$ ,  $u \neq 0$ . On rappelle que la projection orthogonale  $\operatorname{proj}_{\boldsymbol{u}}(v)$  du vecteur v sur la droite vectorielle engendrée par u peut s'écrire de la manière suivante :

$$\operatorname{proj}_{\boldsymbol{u}}(\boldsymbol{v}) = \frac{\boldsymbol{v} \cdot \boldsymbol{u}}{\boldsymbol{u} \cdot \boldsymbol{u}} \boldsymbol{u},$$

où  $u \cdot v$  désigne le produit scalaire des vecteurs u et v. On note  $\|\cdot\|$  la norme euclidienne sur  $\mathbb{R}^n$ .

1. Soient  $(a_1, \ldots, a_n)$  une base de  $\mathbb{R}^n$ . On rappelle qu'à partir de cette base, on peut obtenir une base orthogonale  $(v_1, \ldots, v_n)$  et une base orthonormale  $(q_1, \ldots, q_n)$  par le procédé de Gram-Schmidt qui s'écrit : Pour  $k = 1, \ldots, n$ ,

$$\boldsymbol{v}_k = \boldsymbol{a}_k - \sum_{j=1}^{k-1} \frac{a_k \cdot v_j}{v_j \cdot v_j} v_j, \qquad \boldsymbol{q}_k = \frac{\boldsymbol{v}_k}{\|\boldsymbol{v}_k\|}.$$
 (1.142)

- 1. Montrer par récurrence que la famille  $(v_1, \ldots, v_n)$  est une base orthogonale de  $\mathbb{R}^n$ .
- 2. Soient A la matrice carrée d'ordre n dont les colonnes sont les vecteurs  $\mathbf{a}_j$  et Q la matrice carrée d'ordre N dont les colonnes sont les vecteurs  $\mathbf{q}_j$  définis par le procédé de Gram-Schmidt (1.142), ce qu'on note :

$$A = \begin{bmatrix} \boldsymbol{a}_1 & \boldsymbol{a}_2 & \dots & \boldsymbol{a}_n \end{bmatrix}, \qquad Q = \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_1 & \boldsymbol{q}_2 & \dots & \boldsymbol{q}_n \end{bmatrix}.$$

Montrer que

$$oldsymbol{a}_k = \|oldsymbol{v}_k\|oldsymbol{q}_k + \sum_{j=1}^{k-1} rac{oldsymbol{a}_k \cdot oldsymbol{v}_j}{\|oldsymbol{v}_j\|} oldsymbol{q}_j.$$

En déduire que A = QR, où R est une matrice triangulaire supérieure dont les coefficients diagonaux sont positifs.

- 3. Montrer que pour toute matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  inversible, on peut construire une matrice orthogonale Q (c.à. d. telle que  $QQ^t = \mathrm{Id}$ ) et une matrice triangulaire supérieure R à coefficients diagonaux positifs telles que A = QR.
- 4. Donner la décomposition QR de  $A=\begin{bmatrix}1&4\\1&0\end{bmatrix}$  .
- 5. On considère maintenant l'algorithme suivant (où l'on stocke la matrice Q orthogonale cherchée dans la matrice A de départ (qui est donc écrasée)

## Algorithme 1.63 (Gram-Schmidt modifié).

```
Pour k=1,\ldots,n, \frac{Calcul\ de\ la\ norme\ de\ a_k}{r_{kk}:=\left(\sum_{i=1}^n a_{ik}^2\right)^{\frac{1}{2}}}
\frac{Normalisation}{Pour\ \ell=1,\ldots,n}
a_{\ell k}:=a_{\ell k}/r_{kk}
Fin\ pour\ \ell
Pour\ j=k+1,\ldots,n
\frac{Produit\ scalaire\ correspondant\ \grave{a}\ q_k\cdot a_j}{r_{kj}:=\sum_{i=1}^n a_{ik}a_{ij}}
On\ soustrait\ la\ projection\ de\ a_k\ sur\ q_j\ sur\ tous\ les\ vecteurs\ de\ A\ après\ k.}
Pour\ i=k+1,\ldots,n,
a_{ij}:=a_{ij}-a_{ik}r_{kj}
Fin\ pour\ i
```

Montrer que la matrice A résultant de cet algorithme est identique à la matrice Q donnée par la méthode de Gram-Schmidt, et que la matrice R est celle de Gram-Schmidt. (Cet algorithme est celui qui est effectivement implanté, car il est plus stable que le calcul par le procédé de Gram-Schmidt original.)

**Exercice 74** (Méthode 
$$QR$$
 avec shift). Soit  $A = \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & 0 \end{bmatrix}$ 

- 1. Calculer les valeurs propres de la matrice A.
- 2. Effectuer la décomposition QR de la matrice A.
- 3. Calculer  $A_1 = RQ$  et  $\tilde{A}_1 = RQ bId$  où b est le terme  $a_{22}^1$  de la matrice  $A_1$
- 4. Effectuer la décomposition QR de  $A_1$  et  $\tilde{A}_1$ , et calculer les matrices  $A_2=R_1Q_1$  et  $\tilde{A}_2=\tilde{R}_1\tilde{Q}_1$ .

Fin pour j