

Méthodes directes d'inversion de systèmes

On cherche à résoudre le système

$$Ax = b \quad (1)$$

avec $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et $b \in \mathbb{R}^n$. On suppose que la matrice A est inversible.

1) Ecrire une fonction `cramer` permettant de résoudre le système (1) au moyen de la formule de Cramer :

$$x_i = \frac{\det(A_1, A_2, \dots, A_{i-1}, b, A_{i+1}, \dots, A_{n-1}, A_n)}{\det A}, \quad i = 1, \dots, n,$$

où A_j est la j ème colonne de A , pour tout $j = 1, \dots, n$. On utilisera la fonction `det` de Scilab. Tester votre fonction en considérant par exemple une matrice de Hilbert de taille $n = 5$ (utiliser pour cela la fonction programmée dans le TP précédent) et un second membre b tel que $x = (1, \dots, 1)^T$ soit solution du système. Essayer avec $n = 15$.

2) Ecrire une fonction `descente_lu` permettant de résoudre le système (1) dans le cas où A est une matrice triangulaire inférieure avec des 1 sur la diagonale. Tester votre fonction sur un exemple simple.

3) Ecrire une fonction `remontee` permettant de résoudre le système (1) dans le cas où A est une matrice triangulaire supérieure (ne possédant pas nécessairement des 1 sur la diagonale). Tester votre fonction sur un exemple simple.

4) Ecrire une fonction `facto_LU` permettant de factoriser A sous forme LU (on supposera que A admet une telle factorisation, c'est-à-dire que les mineurs principaux de A sont non nuls, voir le théorème du cours). On rappelle qu'un algorithme réalisant la factorisation LU d'une matrice A et stockant cette factorisation dans la matrice A elle même est

```
for j=1:1:n-1

  for i=j+1:1:n // construction de la jieme colonne de L
    A(i,j) = A(i,j) / A(j,j)
  end

  for i=j+1:1:n // mise a jour des n-j dernieres lignes
    for k=j+1:1:n // et n-j dernieres colonnes de A
      A(i,k) = A(i,k) - A(i,j) * A(j,k)
    end
  end

end
```

Tester votre fonction sur un exemple simple.

5) Ecrire une fonction `resol_LU` permettant la résolution du système (1) en passant par la factorisation LU de A . Tester votre fonction sur un exemple simple.

6) Tracer à l'écran, en fonction de n (variant de 1 à 25 par exemple), les erreurs en norme $\|\cdot\|_\infty$ pour trouver la solution du système (1) avec la formule de Cramer et la factorisation LU . On pourra faire ces tests avec des matrices de Hilbert (dont on sait qu'elles sont mal conditionnées), et avec un vecteur b tel que $(1, \dots, 1)^T$ est solution du système.