

Géométrie hyperbolique & groupes fuchsien

Correction de la série 1

1. On remarque d'abord que $I_{\mathcal{C}}$ est une involution, *i.e.* $I_{\mathcal{C}} \circ I_{\mathcal{C}} = \text{Id}$, l'application est donc inversible et il suffit de montrer que $I_{\mathcal{C}}$ est continue.

Sur \mathbb{C}^* , le résultat est clair. En 0 et ∞ , on considère les bases de voisinages suivantes :

$$\{D_r\}_{r>0} \quad \text{et} \quad \{\overline{D}_r^C\}_{r>0},$$

où D_r est le disque ouvert centré en 0 de rayon r et \cdot^C dénote le complémentaire dans $\overline{\mathbb{C}}$.

On a alors, pour tout $r > 0$, $I_{\mathcal{C}}^{-1}(D_r) = \overline{D}_{\frac{1}{r}}^C$ et $I_{\mathcal{C}}^{-1}(\overline{D}_r^C) = D_{\frac{1}{r}}$, qui sont donc bien des ouverts.

2. Restreinte à \mathbb{C}^* , l'application $I_{\mathcal{C}}$ peut s'écrire ($z \mapsto z/|z|^2$) ou encore

$$I_{\mathcal{C}}: \begin{array}{ccc} \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} & \longrightarrow & \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} \\ (x, y) & \longmapsto & \left(\frac{x}{x^2+y^2}, \frac{y}{x^2+y^2} \right) \end{array} .$$

On a alors

$$\text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y) = \begin{pmatrix} \frac{y^2-x^2}{(x^2+y^2)^2} & \frac{-2xy}{(x^2+y^2)^2} \\ \frac{-2xy}{(x^2+y^2)^2} & \frac{x^2-y^2}{(x^2+y^2)^2} \end{pmatrix} .$$

L'application $I_{\mathcal{C}}$ est anticonforme ssi sa différentielle envoie deux vecteurs formant un angle θ sur deux vecteurs formant un angle $-\theta$, *i.e.* si, pour tout $u, v \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$, on a

$$\frac{\langle \text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y)(u), \text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y)(v) \rangle}{\|\text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y)(u)\| \cdot \|\text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y)(v)\|} = - \frac{\langle u, v \rangle}{\|u\| \cdot \|v\|} .$$

Or, par calcul, on a $\|\text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y)(\cdot)\| = (x^2 + y^2) \cdot \|\cdot\|$, cela revient donc à

$$\left\langle (x^2 + y^2) \cdot \text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y) \left(\frac{u}{\|u\|} \right), (x^2 + y^2) \cdot \text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y) \left(\frac{v}{\|v\|} \right) \right\rangle = - \left\langle \frac{u}{\|u\|}, \frac{v}{\|v\|} \right\rangle ,$$

autrement dit à ce que la matrice $(x^2 + y^2) \cdot \text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y)$ soit orthogonale de déterminant négatif, ce qui est encore équivalent à

$$(x^2 + y^2)^2 \cdot \text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y)^t \text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y) = \text{Id} \quad \text{et} \quad \text{Det}(\text{Jac}_{I_{\mathcal{C}}}(x, y)) < 0 .$$

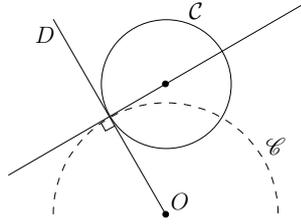
On le vérifie aisément par le calcul.

3. On note O le centre de \mathcal{C} .

- a. On suppose d'abord que \mathcal{C} et \mathcal{C}' sont orthogonaux. On note alors $\{P_1, P_2\}$ l'intersection des deux cercles. Par hypothèse, \mathcal{C} est donc l'unique cercle tangent à la droite (OP_1) en P_1 et passant par P_2 . Mais puisque $I_{\mathcal{C}}$ préserve les angles donc la notion de tangence, ainsi que les points de \mathcal{C} , $I_{\mathcal{C}}(\mathcal{C})$ est également le cercle tangent à la droite (OP_1) en P_1 et passant par P_2 .

On suppose maintenant que $I_{\mathcal{C}}(\mathcal{C}) = \mathcal{C}$. L'image d'un point P étant sur la demi-droite (OP) , cette hypothèse implique que le point O est extérieur au cercle \mathcal{C} , il existe donc une droite D passant par O et tangente à \mathcal{C} . Cette droite étant, elle aussi, globalement invariante par $I_{\mathcal{C}}$, le singleton $D \cap \mathcal{C}$ est laissé invariant par $I_{\mathcal{C}}$, il s'agit donc d'un point

de \mathcal{C} . La perpendiculaire à D passant par ce point est donc une tangente de \mathcal{C} et elle passe par le centre de \mathcal{C} . Les deux cercles sont donc orthogonaux.

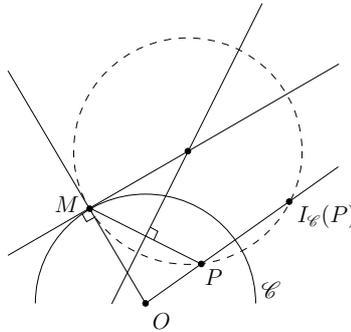


Dans le cas où \mathcal{C} est un cercle passant par ∞ , c'est à dire où \mathcal{C} est une droite, alors chacune des deux propositions est équivalente au fait que \mathcal{C} passe par O .

- b. Supposons d'abord que \mathcal{C} et \mathcal{C} sont orthogonaux. On a alors $I_{\mathcal{C}}(\mathcal{C}) = \mathcal{C}$. Or, on sait de plus que $I_{\mathcal{C}}(L) = L$ et donc $I_{\mathcal{C}}(P_1) \in L \cap \mathcal{C} = \{P_1, P_2\}$. Or l'intérieur de \mathcal{C} est envoyé sur l'extérieur de \mathcal{C} et réciproquement, donc $I_{\mathcal{C}}(P_1) = P_2$.

On suppose désormais que $I_{\mathcal{C}}(P_1) = P_2$. Puisque $I_{\mathcal{C}}$ est une involution, on a alors $I_{\mathcal{C}}(P_2) = P_1$. Or $I_{\mathcal{C}}$ envoie l'intérieur de \mathcal{C} sur l'extérieur de \mathcal{C} . Le cercle \mathcal{C} , passant par P_1 et $I_{\mathcal{C}}(P_1)$, coupe donc nécessairement \mathcal{C} en un point P . Si $P = P_1 = P_2$, alors la droite (OP) est tangente à \mathcal{C} et les deux cercles sont bien orthogonaux. Sinon, les points P, P_1 et P_2 sont tous distincts et $I_{\mathcal{C}}(\mathcal{C})$ est l'unique cercle passant par ces trois points, c'est à dire \mathcal{C} .

- c. Soit P un point du plan privé de O et de \mathcal{C} . D'après la question précédente, $I_{\mathcal{C}}(P)$ est l'intersection distincte de P entre la droite (OP) et n'importe quel cercle orthogonal à \mathcal{C} passant par P . Il suffit donc de tracer un tel cercle. Pour cela on choisit un point M de \mathcal{C} non aligné avec O et P ¹. On trace alors D_1 la tangente à \mathcal{C} en M et D_2 la médiatrice du segment $[PM]$. On vérifie alors facilement que le cercle de centre $D_1 \cap D_2$ passant par P est bien orthogonal à \mathcal{C} .



4. Dans la question 3, le fait que \mathcal{C} soit le cercle unité n'est jamais utilisé, le résultat de la question 3.b. reste donc vrai pour un cercle \mathcal{C} quelconque. Les points P_1 et P_2 sont donc les deux intersections de deux cercles distincts orthogonaux à \mathcal{C} . Puisque $I_{\mathcal{C}}$ conserve les angles non orientés, l'image de ces deux cercles sont tous les deux orthogonaux à $I_{\mathcal{C}}(\mathcal{C})$. De plus, ils se coupent en deux points respectivement égaux à $I_{\mathcal{C}}(P_1)$ et $I_{\mathcal{C}}(P_2)$. La question 3.b. permet de conclure.

¹pour s'affranchir de ce choix et ne faire la construction qu'à la règle et au compas sans aucune forme d'arbitraire, on pourra prendre pour M l'intersection de \mathcal{C} avec la perpendiculaire à la droite (OP) passant par O