

Géométrie hyperbolique & groupes fuchsien

Correction de la série 7

1.
 - i. Soit $a, b \in \mathbb{H}$ deux points distincts laissés fixe par h et $z \in \mathbb{H}$ un point quelconque.
 Puisque h est une isométrie fixant a et b , $h(z)$ est à l'intersection des cercles hyperboliques centrés en a et b , et de rayon respectifs $d_{\mathbb{H}}(z, a)$ et $d_{\mathbb{H}}(z, b)$. Cela ne laisse donc que deux possibilités, z et son symétrique par rapport à la géodésique passant par a et b . Mais puisque h est une isométrie positive, le signe de l'angle \widehat{baz} doit être préservé et on a $h(z) = z$.
 On a donc $h(z) = z$ pour tout $z \in \mathbb{H}$ et, de fait, $h \equiv \text{Id}$.
 - ii. Soit $a \in \mathbb{H}$ et $p \in \overline{\mathbb{R}}$ deux points laissés fixe par h . La géodésique γ passant par a d'extrémité p est alors elle-même laissée globalement invariante par h .
 Pour tout $d > 0$, on note maintenant a_d l'unique point de la demi \mathbb{H} -droite $[a, p)$ situé à une distance hyperbolique d de a . Le point a_d est donc envoyé par h soit sur lui-même, soit sur son symétrique par rapport à la perpendiculaire à γ en a . Or, par continuité, $\lim_{d \rightarrow \infty} h(a_d) = p$, il existe donc $d > 0$ tel que $h(a_d) = a_d$. La question précédente permet alors de conclure.
 - iii. Pour toute géodésique γ , il existe une unique orthogonale ayant pour extrémité un point $p \in \overline{\mathbb{R}} \setminus \overline{\gamma}$ fixé, à savoir la géodésique ayant pour extrémité p et son symétrique par rapport au cercle contenant γ .
 Maintenant, soit $p, q, r \in \overline{\mathbb{R}}$ trois points distincts fixés par h . La géodésique γ_1 ayant pour extrémités p et q est alors laissée globalement fixe par h . Par unicité, il en est de même pour l'orthogonale γ_2 à γ_1 ayant pour extrémité r . Or γ_1 et γ_2 se coupent en un point z car les extrémités de γ_2 sont, par construction, dans des composantes connexes distinctes de $\overline{\mathbb{H}} \setminus \overline{\gamma_1}$. Mais alors ce point z est laissé fixe par h et on peut conclure en utilisant la question précédente.
2. D'après l'exercice 3. de la série 5, une telle isométrie, positive ou négative, existe. D'après la construction donnée à la fin de la correction de cet exercice, de telles isométries, positive et négative, existent.
 Montrons maintenant l'unicité. Soit h_1 et h_2 deux isométries positives (resp. négative) envoyant a sur a' et b sur b' . Alors, $h_2^{-1} \circ h_1$ est positive et fixe a et b et d'après le premier exercice $h_2^{-1} \circ h_1 = \text{Id}$, i.e. $h_1 = h_2$.
 On note f_+ et f_- les isométries, respectivement positive et négative, précédentes ainsi que, pour tous $x, y \in \mathbb{H}$, $\tau_{x,y}$ la réflexion selon la géodésique passant par x et y . Alors, par unicité, on a $f_- = f_+ \circ \tau_{a,b} = \tau_{a',b'} \circ f_+$.
3. Soit $z \in \mathbb{H}$ tel que $h^{-1}(z)$, z et $h(z)$ sont alignés sur une même géodésique.
 Débarrassons-nous d'abord du cas limite où $h^{-1}(z) = z = h(z)$. L'isométrie h est alors soit elliptique de centre z , soit l'identité.
 Si $h^{-1}(z) = h(z) \neq z$, alors le milieu m du segment hyperbolique $[z, h(z)]$ est laissé fixe par h . Il s'agit donc, là encore, d'une isométrie elliptique, de centre m et d'angle π puisque z est d'ordre 2.
 Supposons enfin que les trois points sont distincts. On a alors $d_{\mathbb{H}}(h^{-1}(z), z) = d_{\mathbb{H}}(z, h(z))$ et ces trois points sont alignés dans cet ordre, régulièrement espacés. On note τ_d la translation envoyant h sur $h(z)$. L'isométrie $\tau_d^{-1} \circ h$ admet alors deux points fixes, z et $h^{-1}(z)$. D'après le premier exercice, il s'agit donc de l'identité et h correspond à la translation le long de la géodésique passant par z et $h(z)$, dans le sens allant de z vers $h(z)$ et de longueur $d_{\mathbb{H}}(z, h(z))$.

4. Soit f une isométrie elliptique. Elle possède donc un point fixe z_0 . Soit g , n'importe quelle isométrie envoyant z_0 sur i . L'application $g \circ f \circ g^{-1}$ est alors une isométrie elliptique fixant i , de la forme $\left(s \mapsto \frac{az+b}{cz+d}\right)$ avec $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ et $ad-bc=1$. Autrement dit, on a $ia + b = i(ic + d) = id - c$ et donc $a = d$ et $b = -c$. L'égalité $ad - bc = 1$ devient alors $a^2 + b^2 = 1$ et les coefficients a et b peuvent être paramétrés par $a = \cos(t)$ et $b = \sin(t)$. L'application f est donc conjuguée à h avec $\theta = 2t$.

Pour $\theta = 0[2\pi]$, l'application h n'est autre que l'identité. Sinon, on vient de voir que i est fixé par h et on a $|\text{Tr}(h)| < 2$, il s'agit donc d'une rotation hyperbolique autour de i . Il ne reste plus qu'à déterminer l'angle de la rotation. Pour ce faire, on peut

- i. calculer $D_i(h)(1, 0)$;
- ii. calculer le vecteur tangent en i de la géodésique passant par i et $h(\sqrt{3}i)$;
- iii. transporter h de façon conforme sur le disque de Poincaré, en envoyant i sur 0.

Cette dernière méthode minimise les calculs. On peut utiliser la fonction $\left(F : z \mapsto \frac{iz+1}{z+i}\right)$ déjà vue dans la série 3. On a alors, par calcul, $(F \circ h \circ F^{-1})(z) = \frac{e^{-i\frac{\theta}{2}}}{e^{i\frac{\theta}{2}}} z = e^{-i\theta} z$.

L'application h correspond donc à la rotation hyperbolique d'angle $-\theta$ autour de i .

5. Pour commencer, montrons que soit $\mathcal{C}, \mathcal{C}', D$ et D' sont tous concourants en un point, auquel cas le problème est résolu, soit on peut supposer, quitte à échanger les rôles, que D coupe \mathcal{C}' en deux points mais que D' ne rencontre pas \mathcal{C} .

En effet, considérons \mathcal{C} et \mathcal{C}' . On note d_θ la droite passant par le centre du premier cercle en faisant un angle θ avec la verticale et d' sa perpendiculaire passant par le centre du second cercle. Faisons maintenant varier θ . Il existe deux valeurs critiques où, simultanément, d_θ est tangente à \mathcal{C}' et d'_θ à \mathcal{C} . Toutes les intersections sont alors confondues. Autrement, une légère perturbation des cas critiques montre que l'on est bien dans l'une des deux alternatives proposées.

Cela est vrai pour tout θ , donc pour D et D' . Supposons donc, désormais que \mathcal{C} ne coupe pas D' . A une transformation euclidienne près, on peut supposer que $D' = \mathbb{R}$ et que \mathcal{C} est un cercle hyperbolique de \mathbb{H} . On est alors dans la configuration de l'exercice 2 de la série 5 où l'on a montré que l'inversion par rapport au cercle centré en un point de $\mathcal{C}' \cap D'$ et passant par le centre hyperbolique de \mathcal{C} envoyait $\mathcal{C} \cap \mathcal{C}'$ sur $\mathcal{C}' \cap D$. Cela permet de conclure.