

Table des matières

1	Modules scientifiques de python
2	Tableaux unidimensionnels avec numpy
3	Fonction <code>vectorize()</code> de numpy
4	Tableaux bi-dimensionnel et matrices avec numpy
4.1	Tableaux bi-dimensionnels avec <code>array()</code>
4.2	Le sous-module <code>linalg</code>
4.3	La classe <code>matrix</code>
5	Fonctions principales de numpy
6	Tracé avec <code>matplotlib.pyplot</code>
6.1	Syntaxe de <code>plot()</code>
6.2	Exemples de tracés
6.3	Conversion Tableau/Image avec <code>imshow()</code>
6.4	Utilisation de la fonction <code>meshgrid()</code> de <code>numpy</code>
6.5	Affichage d'un tableau avec <code>imshow()</code> de <code>pyplot</code>
6.6	Tracé d'une surface dans l'espace
6.7	Tracé d'une courbe dans l'espace

1 Modules scientifiques de python

Les modules pour le calcul scientifique sous `python` :

1. `numpy` : Outils pour créer, manipuler, et appliquer de nombreuses opérations sur des tableaux de nombres.
Aide en ligne : <http://docs.scipy.org/doc/numpy/reference/> (en anglais).
2. `scipy` : Fonctions mathématiques s'appliquant aux tableaux générés par `numpy`. Elle contient des opérations spécifiques (algèbre linéaire, intégration, statistiques,...) de manipulation de tableaux, de plus haut niveau que celles de `numpy`.
Aide en ligne : <http://docs.scipy.org/doc/scipy/reference/> (en anglais).
3. `matplotlib.pyplot` : Permet le tracé de graphes de fonctions.
Aide en ligne : http://matplotlib.org/users/pyplot_tutorial.html (en anglais).

2 Tableaux unidimensionnels avec numpy

- Le module `numpy` permet de créer, de manipuler, des tableaux numériques, homogènes, non-redimensionnables et de leur appliquer des opérations mathématiques courantes.
- La fonction `array()` permet de créer un tableau, ou `array`, à partir d'un tableau `python`

c'est à dire d'une liste de listes ou tuples de nombres :

```
1 >>> import numpy as np
1 >>> A = np.array([1, 2, 3, 4])
1 >>> A
array([1, 2, 3, 4])
2 >>> A[0] , A[-1]
2 (1, 4)
```

• Toutes les opérations sur les listes et séquences `python`, en dehors de celles qui redimensionnent sont possible sur un tableau `numpy`.

• La fonction `arange()` crée un tableau de façon assez analogue à la fonction `range()`, à ceci près que les coefficients ne sont pas forcément entiers :

```
4 >>> v = np.arange(0, 1.5, 0.5)
4 >>> v
4 array([ 0., 0.5, 1. ])
5 >>> 2*v
6 array([ 0., 1., 2. ])
6 >>> (2*v) ** 2 + 100
6 array([ 100., 101., 104. ])
```

On peut appliquer sur les tableaux les opérations mathématiques ainsi que les fonctions mathématiques du module `numpy`; elles s'appliquent terme à terme.

• La fonction `linspace(a, b, n)` crée le tableau des n valeurs régulièrement espacées prises entre a et b , tous deux inclus.

C'est à dire le tableau de la subdivision régulière de l'intervalle $[a, b]$ par $n - 1$ segments). Exemple :

```
>>> v = np.linspace(0,1,10)
>>> v
array([ 0. , 0.11111111, 0.22222222, 0.33333333, 0.44444444,
        0.55555556, 0.66666667, 0.77777778, 0.88888889, 1. ])
```

• `numpy` contient aussi toutes les fonctions mathématiques (aussi présentes dans `math`) :

```
>>> np.cos(v)
array([ 1. , 0.99383351, 0.97541009, 0.94495695, 0.90284967,
        0.84960756, 0.78588726, 0.71247462, 0.63027505, 0.54030231])
```

Mais elles sont universelles : elles s'appliquent terme à terme à un tableau.

Tableaux (uni-dimensionnels) sous numpy

<code>array(liste)</code>	crée un tableau à partir d'une liste ou séquence <code>liste</code>
<code>arange(a,b,k)</code>	crée le tableau de tous les <code>a+k.N</code> entre <code>a</code> (inclu) et <code>b</code> (exclu).
<code>linspace(a,b,n)</code>	crée le tableau des <code>n</code> valeurs régulièrement espacées entre <code>a</code> et <code>b</code> (inclus)
<code>zeros(p)</code>	crée un tableau de taille <code>p</code> rempli de zéros
<code>mean()</code>	retourne la moyenne d'un tableau
<code>size()</code>	retourne le nombre d'éléments d'un tableau

3 Fonction `vectorize()` de numpy

- En général on peut appliquer une fonction à un tableau numpy :

```
>>> def f(x,y):
...     return x * y
>>> X = np.array([1, 2, 3, 4])
>>> f(X,2)
array([2, 4, 6, 8])
```

- Mais ce n'est pas possible avec toutes les fonctions. Par exemple :

```
>>> def min(x,y):
...     if x < y: return x
...     else: return y
>>> X = np.array([1, 2, 3, 4])
>>> f(X,2)
ValueError : The truth value of an array with more than one element is
ambiguous
```

- Pour cela il faut 'vectoriser' la fonction à l'aide de `np.vectorize()`. Pour une fonction vectorisée, lorsqu'un paramètre est un tableau de valeurs, elle retourne le tableau des résultats obtenus pour chacune de ces valeurs.

```
>>> min_v = np.vectorize(min) # min_v() est la version vectorisée de min()
>>> min_v(X,2)
array([1, 2, 2, 2])
>>> min_v(X, X)
array([1, 2, 3, 4])
```

4 Tableaux bi-dimensionnel et matrices avec numpy

4.1 Tableaux bi-dimensionnels avec `array()`

- La fonction `array()` permet aussi de créer un tableau bi-dimensionnel, à partir d'une liste de listes de nombres (de même longueur) :

```
>>> import numpy as np
>>> A = np.array([[1,1,1],[0,1,1],[0,0,1]])
>>> A
array([[1, 1, 1],
       [0, 1, 1],
       [0, 0, 1]])
>>> print(A[0][0], A[0,0])
1 1
```

- On accède aux éléments d'un tableau comme en python, grâce à deux indices entre crochets : `A[0][0]`, ou plus simplement, en séparant les deux indices d'une virgule : `A[0,0]`.

- On peut appliquer du slicing :

```
>>> A[0,:] # Première ligne
array([1, 1, 1])
>>> A[:,1] # Deuxième colonne
array([[1], [1], [0]])
```

- Le type d'un tableau s'obtient grâce à la fonction `shape()`, son nombre d'élément grâce à `size()`. La fonction `reshape()` permet de changer la forme (=type) d'une matrice :

```
>>> L=np.arange(0,10)
>>> np.reshape(L,(2,5))
array([[0, 1, 2, 3, 4],
       [5, 6, 7, 8, 9]])
>>> L
array([0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9])
>>> M = np.reshape(L,(2,5)) ; np.shape(M)
(2, 5)
```

- La fonction `transpose()` permet d'obtenir la transposée :

```
>>> np.transpose(A)
array([[1, 0, 0],
       [1, 1, 0],
       [1, 1, 1]])
```

- La fonction `rank()` permet d'obtenir le rang :

```
>>> np.rank(A)
3
```

- Le produit matriciel s'obtient à l'aide de la fonction `dot()`.

Un vecteur peut s'écrire à l'aide d'un tableau uni-dimensionnel. Par exemple : `v= np.arange(0,3)` ou `v=array([0, 1, 2])` mais aussi comme la matrice colonne `v=array([[0],[1],[2]])`.

Exemple : avec la matrice 3×3 : $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ et le vecteur $v = (0, 1, 2)$.

Le produit $A \times v$ est défini égal à $(3, 3, 2)$; le produit $v \times A$ n'est pas défini. Mais ${}^t v \times A = (0, 1, 3)$.

```
>>> v = array([0,1,2])
>>> np.dot(A,v)
array([3, 3, 2])
>>> np.dot(v,A)
array([0, 1, 3])
```

On le voit, lorsque la multiplication est impossible, pour $v.A$, la fonction `dot()` effectue $A \times {}^t v$, qui a retourné pour résultat $(0, 1, 3)$. On pourra saisir des matrices lignes sous forme de vecteurs (leur transposée). Ce fonctionnement est commun aux logiciels de calcul sur des matrices (`matlab`, `scilab`).

Pour effectuer le produit scalaire de 2 "vecteurs" utiliser la fonction `vdot()`.

- Attention la multiplication `'*'` entre tableaux s'effectue terme à terme. En particulier l'opération `A ** 2` correspond à une élévation au carré terme à terme :

```
>>> A ** 2
array([[1 1]
       [0 1]
       [0 0]])
>>> (2*A) ** 2
array([[4 4]
       [0 4]
       [0 0]])
```

- Pour élever A au carré faire plutôt :

```
>>> np.dot(A,A)
array([[1, 2, 3],
       [0, 1, 2],
       [0, 0, 1]])
```

- Pour élever une matrice carrée A à une puissance n :

```
>>> B = A
>>> for i in range(1,n):
       B = np.dot(A,B) # à la sortie de boucle B contient A^n
```

- De même l'inversion `A ** -1` se fait terme à terme. Elle produira ici une erreur (division par 0) alors même que la matrice A est inversible.

4.2 Le sous-module linalg

- Certaines fonctions plus spécifiques à l'algèbre linéaire sont disponibles dans le sous-module `linalg` de `numpy`. Toutes les fonctions de ce sous-module devront être saisies avec le préfixe

`np.linalg..`

- Pour l'inversion de matrice : utiliser la fonction `inv()` du sous-module `linalg` :

```
>> np.linalg.inv(A)
array([[ 1., -1.,  0.],
       [ 0.,  1., -1.],
       [ 0.,  0.,  1.]])
```

- le sous-module `linalg` contient aussi, entre autres :

1. la fonction `det()` qui retourne le déterminant d'une matrice.
2. La fonction `solve(A,b)` qui résout le système linéaire de matrice A et de vecteur second membre b.

Exemple : résoudre le système linéaire :

$$\begin{cases} x - y + z = 1 \\ -x + y + z = 1 \\ 2x - y - z = 0 \end{cases}$$

```
>>> A=np.array([[1,-1,1],[-1,1,1],[2,-1,-1]])
>>> b= np.array([1,1,0])
>>> np.linalg.solve(A,b) # avec solve()
array([ 1.,  1.,  1.]])
```

4.3 La classe matrix

- On peut aussi définir une matrice à partir d'une liste ou d'une chaîne de caractère qui comprend la multiplication matricielle, grâce à `matrix` :

```
>>> A = np.matrix([[1,1,1],[0,1,1],[0,0,1]])
>>> A
matrix([[1, 1, 1],
        [0, 1, 1],
        [0, 0, 1]])
>>> B = np.matrix('1 2 3; 2 3 4; 4 5 6')
>>> B
matrix([[1, 2, 3],
        [2, 3, 4],
        [4, 5, 6]])
>>> A * B
matrix([[ 7, 10, 13],
        [ 6, 8, 10],
        [ 4, 5, 6]])
```

Le produit matriciel est correct. L'inversion aussi :

```
>>> A ** -1
matrix([[ 1., -1.,  0.],
        [ 0.,  1., -1.],
        [ 0.,  0.,  1.]])
```

Attention, erreur lorsque la matrice n'est pas inversible.

5 Fonctions principales de numpy

TABLEAUX :	
<code>array(1)</code>	crée un tableau à partir d'une liste 1
<code>arange(a,b,k)</code>	crée un vecteur dont les coefs sont les $a+k.N$ entre a (inclu) et b (exclu).
<code>linspace(a,b,n)</code>	crée un vecteur de n valeurs régulièrement espacées entre a et b (inclus)
<code>zeros(p)</code>	crée un tableau de taille p rempli de zéros
<code>ones(p)</code>	crée un tableau de taille p rempli de uns
<code>vdot()</code>	pour effectuer un produit scalaire de 2 "vecteurs"
<code>mean()</code>	valeur moyenne d'un tableau
<code>size()</code>	pour obtenir le nombre d'éléments d'un tableau
<code>reshape()</code>	pour redimensionner un tableau
<code>zeros((p,q))</code>	crée un tableau de taille (p,q) rempli de zéros
<code>ones((p,q))</code>	crée un tableau de taille (p,q) rempli de uns
<code>dot()</code>	pour effectuer un produit matriciel de 2 matrices
<code>transpose()</code>	pour transposer une matrice
<code>rank()</code>	rang d'une matrice
<code>shape()</code>	pour obtenir la taille d'un tableau (= type d'une matrice)
Dans linalg :	
<code>inv()</code>	inversion d'une matrice
<code>det()</code>	déterminant d'une matrice
<code>solve(A,b)</code>	résolution du système linéaire $A.X = b$
<code>meshgrid()</code>	crée deux matrices de même taille à partir de deux listes
<code>vectorize()</code>	pour 'vectoriser' une fonction (la force à s'appliquer à un tableau)
AUTRES :	
<code>matrix()</code>	pour créer un objet -matrice- de la classe <code>matrix</code>
<code>poly1d()</code>	pour créer un objet -polynome- de la classe <code>poly1d</code>

numpy contient aussi constantes et fonctions mathématiques usuelles.

6 Tracé avec matplotlib.pyplot

• Pour le simple tracé de courbes nous n'utiliserons que le sous-module `pyplot`, importé, avec `alias`, à l'aide de la commande :

```
>>> import matplotlib.pyplot as plt
```

cf. documentation à : <http://www.matplotlib.org>.

- Les fonctions essentielles de `pyplot` sont :
 1. `plot()` pour le tracé de points, de courbes, et
 2. `show()` pour afficher le graphique créé.

6.1 Syntaxe de plot()

• Utiliser `plot()` avec :

1. en 1^{er} argument la liste des abscisses,
2. en 2^{eme} argument la liste des ordonnées,
3. en 3^{eme} argument (optionnel) le motif des points :
 - (a) `'.'` pour un petit point,
 - (b) `'o'` pour un gros point,
 - (c) `'+'` pour une croix,
 - (d) `'*'` pour une étoile,
 - (e) `'-'` points reliés par des segments
 - (f) `'--'` points reliés par des segments en pointillés
 - (g) `'-o'` gros points reliés par des segments (on peut combiner les options)
 - (h) `'b', 'r', 'g', 'y'` pour de la couleur (bleu, rouge, vert, jaune, etc...)
 - (i) cf. http://matplotlib.org/api/pyplot_api.html#matplotlib.pyplot.plot.

6.2 Exemples de tracés

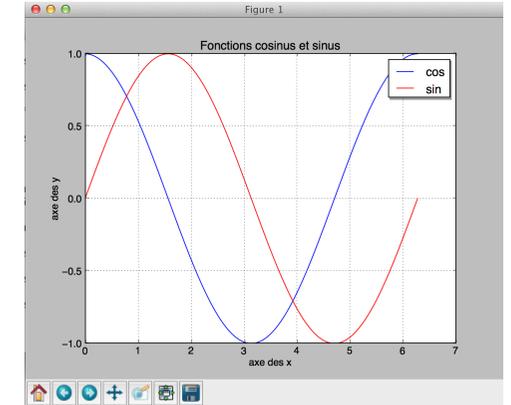
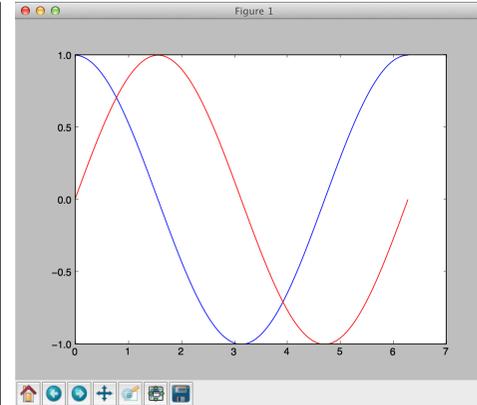
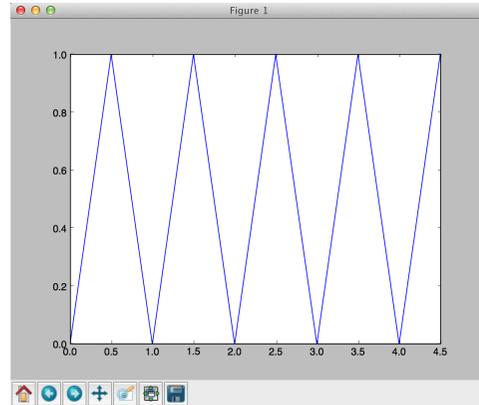
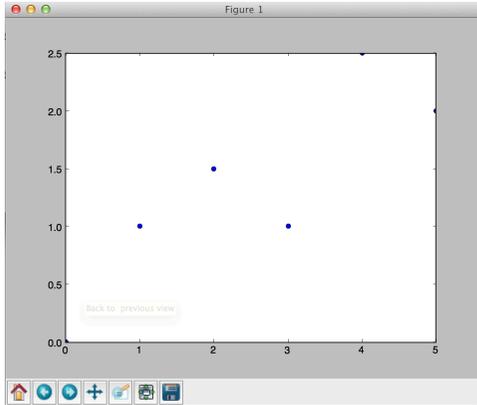
• Exemple : pour le tracé d'un nuage de points :

```
>>> import matplotlib.pyplot as plt
>>> abs = [0, 1, 2, 3, 4, 5]
>>> ord = [0, 1, 1.5, 1, 2.5, 2]
>>> plt.plot(abs, ord, 'o')
>>> plt.show()
```

produit un graphique (au format `.png`).

• Exemple : pour le tracé d'une ligne brisée :

```
>>> import matplotlib.pyplot as plt
>>> abs = [n/2. for n in range(10)]
>>> ord = [n % 2 for n in range(10)]
>>> plt.plot(abs, ord, '-b')
>>> plt.show()
```



- Exemple : pour le tracé de courbes représentatives de fonctions réelles :

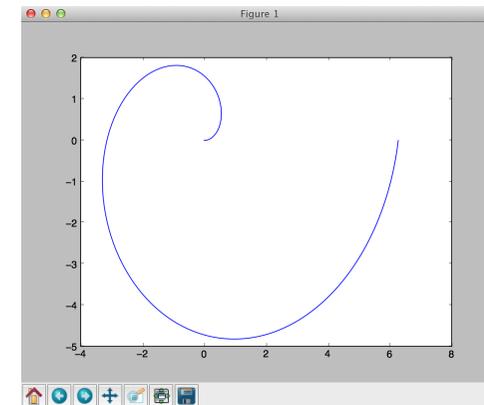
```
>>> import matplotlib.pyplot as plt
>>> import numpy as np          # pour linspace() et les fonctions mathématiques
>>> X = np.linspace(0, 2*np.pi, 255)    # X = 255 pts régulièrement espacés
>>> Ycos = np.cos(X)              # image directe de X par cos
>>> Ysin = np.sin(X)             # image directe de X par sin
>>> plt.plot(X,Ycos,'b')         # tracé de la courbe de cos en
bleu
>>> plt.plot(X,Ysin,'r')        # tracé de la courbe de sin en
rouge
>>> plt.show()
```

- On améliore le tracé en remplissant quelques options avant de la sauvegarder (au format .png dans le répertoire utilisateur).

```
>>> plt.plot(X, Ycos, 'b', X, Ysin, 'r') # Tracé simultané des 2 courbes
>>> plt.grid(True)                      # Affiche la grille
>>> plt.legend(('cos','sin'), 'upper right', shadow = True) # Légende
>>> plt.xlabel('axe des x')             # Label de l'axe des abscisses
>>> plt.ylabel('axe des y')            # Label de l'axe des ordonnées
>>> plt.title('Fonctions cosinus et sinus') # Titre
>>> plt.savefig('ExempleTrace')        # sauvegarde du fichier ExempleTrace.png
>>> plt.show()
```

- On peut tout aussi bien tracer des courbes paramétrées.

```
>>> T = np.linspace(0,2*np.pi,255)    # paramètre t
>>> X = T * np.cos(T)                  # x(t) = t.cos(t)
>>> Y = T * np.sin(T)                  # y(t) = t.sin(t)
>>> plt.plot(X,Y,'b')                  # Tracé de la courbe paramétrée {(x(t),y(t))}
>>> plt.show()
```



6.3 Conversion Tableau/Image avec imshow()

- Le module matplotlib.pyplot contient la fonction imshow() qui permet d'afficher une image à partir d'un tableau numérique.

6.4 Utilisation de la fonction meshgrid() de numpy

Commençons par utiliser la fonction `meshgrid()` du module `numpy`. Elle prend en argument deux tableaux unidimensionnel `L` et `C` et retourne deux matrices, de même type : nombre de colonne = `len(L)`, nombre de lignes = `len(C)`.

```
X, Y = np.meshgrid(L,C)
```

`X` aura toutes ses lignes identiques à `L`; `Y` aura toutes ses colonnes identiques à `C`.

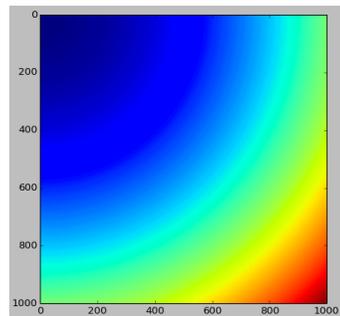
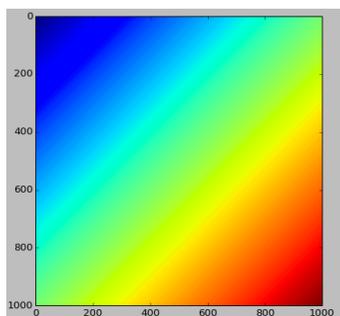
L'avantage c'est que tous les couples $(x, y) \in L \times C$ sont en bijection avec tous les couples $(X(i, j), Y(i, j))$ lorsque i, j varient.

Par exemple :

```
>>> L = [1,2]
>>> C = [3,4,5]
>>> X, Y = meshgrid(L,C)
>>> X
[[1, 2],
 [1, 2],
 [1, 2]]
>>> Y
[[3, 3],
 [4, 4],
 [5, 5]]
```

6.5 Affichage d'un tableau avec imshow() de pyplot

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
x = np.arange(0,100,0.1)
y = np.arange(0,100,0.1)
X, Y = np.meshgrid(x,y)
plt.imshow(X+Y)
plt.imshow(X**2+Y**2)
```



6.6 Tracé d'une surface dans l'espace

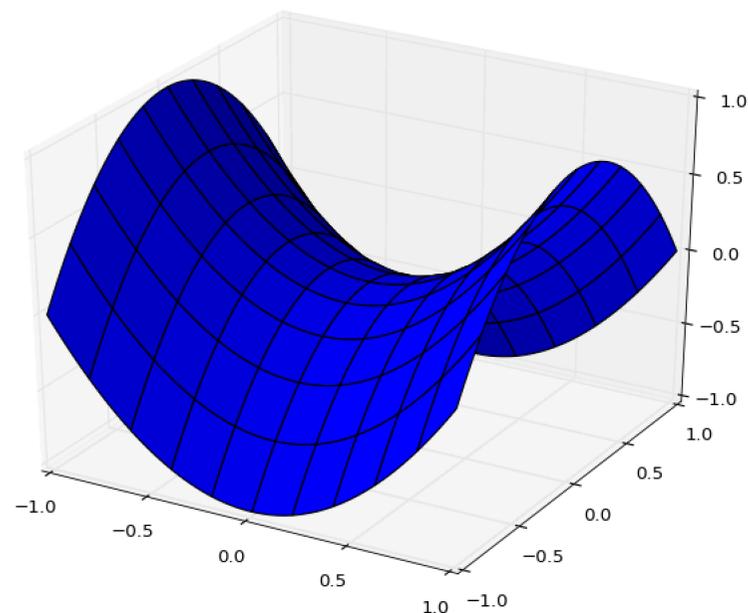
On peut représenter graphiquement une fonction $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ par la surface dans l'espace muni d'un repère des points de coordonnées :

$$\mathcal{S}_f = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in \mathcal{D}_f, z = f(x, y)\}$$

Pour cela on utilisera `pyplot` avec la fonction `Axes3D` importée du module `mpl_toolkits.mplot3d`, et sa fonction `plot_surface` :

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D

fig3d = Axes3D(plt.figure()) # Création d'une figure fig3d en 3D
f = lambda x,y : x**2-y**2 # Définition de la fonction f(x,y) = x^2 - y^2
x = np.linspace(-1,1,100)
y = np.linspace(-1,1,100)
X, Y = np.meshgrid(x,y) # Matrices des abscisses et ordonnées
Z = f(X,Y)
fig3d.plot_surface(X,Y,Z) # Tracé
plt.show()
```



6.7 Tracé d'une courbe dans l'espace

Enfin pour tracer une courbe dans l'espace on utilise encore la fonction `Axes3D` importée de `mpl_toolkits.mplot3d`. Par exemple pour représenter la courbe :

$$\begin{aligned} [0, 4\pi] &\longrightarrow \mathbb{R}^3 \\ t &\longmapsto (\cos(t), \sin(t), t) \end{aligned}$$

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D
fig3d = Axes3D(plt.figure(2))
T = np.linspace(0, 4*np.pi, 1000)
X = np.cos(T)
Y = np.sin(T)
Z = T
fig3d.plot(X, Y, Z)
plt.show()
```

