

TD 20 - Résolution de systèmes d'équations différentielles du 1er Ordre

Informatique
MPSI-PCSI - Lycée Thiers

Exercice 1. Cinétique chimique

Énoncé

Corrigé

Exercice 2. Equations de Lotka-Volterra.

Énoncé

Corrigé

Exercice 1

Une solution composée de réactifs A , B , C , où deux réactions chimiques $A \rightarrow B$ et $B \rightarrow C$ d'ordre 1 rentrent en jeu selon les lois.

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{d[A]}{dt} = -[A] \\ \frac{d[B]}{dt} = 2[A] - [B] \\ \frac{d[C]}{dt} = [B]/2 \end{array} \right.$$

1. Tracer l'évolution des concentrations des 3 réactifs A , B , C entre 0 et 8s par pas de 0.01s, en partant des concentrations initiales $[A] = 1$, $[B] = [C] = 0$.
2. Au bout de 8s quelle est la concentration de chacun des réactifs ?
3. A quel moment, à 0.01s près, les concentrations en produits A et C sont-elles égales ?

Exercice 1 - Corrigé

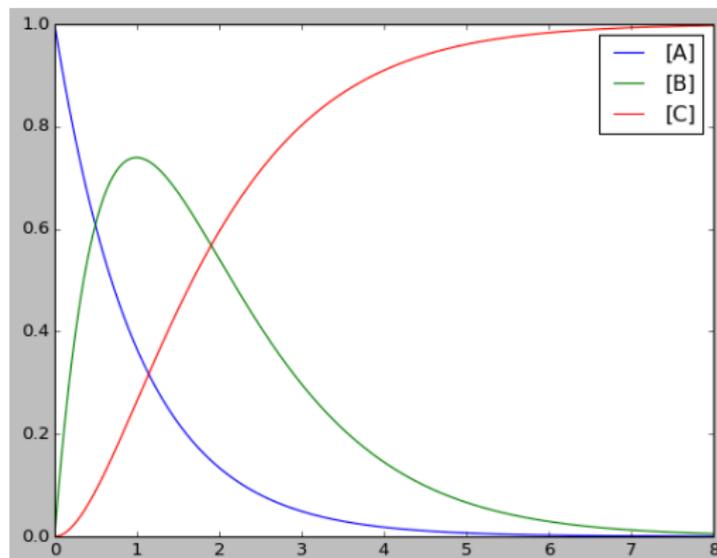
1).

```
import numpy as np
dt = 0.01
T=np.arange(0,8+dt,dt)
n = len(T)
A, B, C = np.empty(n), np.empty(n), np.empty(n)
A[0], B[0], C[0] = 1, 0, 0
for k in range(n-1):
A[k+1] = A[k] + dt * (-A[k])
B[k+1] = B[k] + dt * (2*A[k]-B[k])
C[k+1] = C[k] + dt * B[k]/2

import matplotlib.pyplot as plt
plt.figure(1)
plt.plot(T,A,label=' [A] ')
plt.plot(T,B,label=' [B] ')
plt.plot(T,C,label=' [C] ')
plt.legend()
```

Exercice 1 - Corrigé

1)



Exercice 1 - Corrigé

1)



2)

```
In [2]: A[-1], B[-1], C[-1]
Out[2]: (0.00032222236288023605, 0.0052076341475593693, 0.99707396056334063)
```

Exercice 1 - Corrigé

3) Il faut pratiquer une recherche de racine par dichotomie sur le le tableau F = A-C :

```
F = A-C
debut = 0
fin = n-1
while fin-debut > 1:
    milieu = (debut + fin)//2
    if F[debut] * F[milieu] <= 0:
        fin = milieu
    else:
        debut = milieu

print("Croisement à ",T[milieu],"secondes")
plt.plot(T[milieu],A[milieu], 'o',color='black')
```

Exercice 1 - Corrigé

3) Résultats :

Croisement à 1.14 secondes



Exercice 2

Les équations différentielles de Lotka-Volterra dites "modèle proie-prédateur" permettent de modéliser l'évolution d'une population constituée de proies et de prédateurs.

- $x(t)$, $y(t)$ représentent respectivement l'effectif des populations de proies et de prédateurs en fonction du temps t .
- La constante a est le taux de reproduction des proies.
- La constante b est le taux de mortalité des proies dû aux prédateurs.
- La constante c est le taux de mortalité des prédateurs.
- La constante d est le taux de reproduction des prédateurs en fonction du nombre de proie.

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt}(t) = x(t)(a - b \cdot y(t)) \\ \frac{dy}{dt}(t) = -y(t)(c - d \cdot x(t)) \end{cases}$$

On prendra pour valeurs numériques :

$$a = 1,15, \quad b = 0,015, \quad c = 1,25 \quad \text{et} \quad d = 0,005$$

Exercice 2

1. Tracer sur un même graphique l'évolution des effectifs des proies et des prédateurs sur 30 unités de temps, pour les conditions initiales $x(0) = 300$, $y(0) = 150$.
2. Tracer sur un même graphe les courbes paramétriques $(x(t), y(t))$ des effectifs des populations à l'instant t avec comme condition initiales : $(x(0), y(0)) \in \{(300, 150), (150, 150), (150, 300), (300, 300)\}$. Tracer également la droite d'équation $x + y = 150$.
3. On constitue un bassin de pêche avec deux espèces de poissons, l'une proie, l'autre prédateur, dont l'évolution suit un modèle de Lotka-Volterra avec pour valeurs numériques a, b, c, d celles figurant ci-dessus. Parmi les 4 possibilités $(300, 150)$, $(150, 150)$, $(150, 300)$ et $(300, 300)$ de populations initiales, laquelle conseilleriez-vous, sachant que :
 - La population totale du bassin doit rester relativement stable, et ne pas descendre trop sous la barre de 150 individus.
 - Le remplissage initial du bassin a un coût financier important qu'il s'agit de modérer.

Exercice 2 - Corrigé

1) On résout avec Odeint. Cela nécessite d'écrire le système d'équations vectoriellement. En posant :

$$Y(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} \quad Y(0) = \begin{pmatrix} 300 \\ 150 \end{pmatrix} \quad \Phi : \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, t \mapsto \begin{pmatrix} x \times (a - b \times y) \\ y \times (c - d \times x) \end{pmatrix}$$

le système s'écrit sous forme vectorielle :

$$\frac{d}{dt} Y(t) = \Phi(Y(t), t) \quad \text{avec condition initiale : } Y(0) = \begin{pmatrix} 300 \\ 150 \end{pmatrix}$$

Exercice 2 - Corrigé

On le résout alors, par exemple à l'aide de la fonction `odeint` :

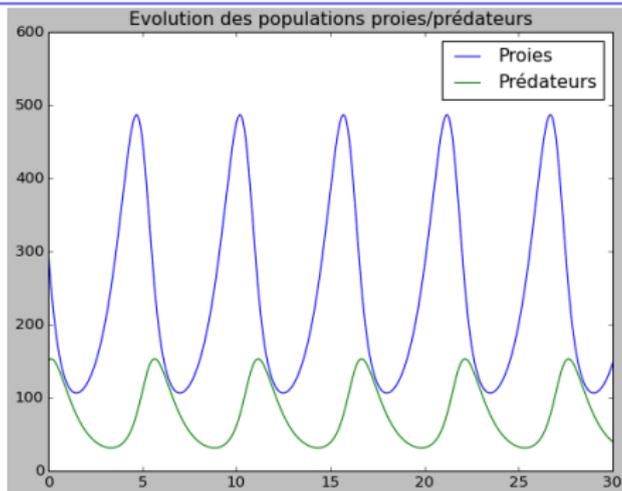
```
from numpy import array, linspace
from scipy import integrate

# Constantes du probleme
T = 30
a = 1.15
b = 0.015
c = 1.25
d = 0.005

# Résolution
phi = lambda Y,t: array([Y[0]*(a-b*Y[1]), -Y[1]*(c-d*Y[0])])
t = linspace(0,T,1000)
y0 = array([300,150])
result = integrate.odeint(phi,y0,t)
```

Exercice 2 - Corrigé

```
# Tracé
import matplotlib.pyplot as plt
plt.figure(1)
plt.plot(t,result)
plt.axis([0,30,0,600])
plt.legend(('Proies','Prédateurs')) plt.title("Evolution des
populations proies/predateurs")
```

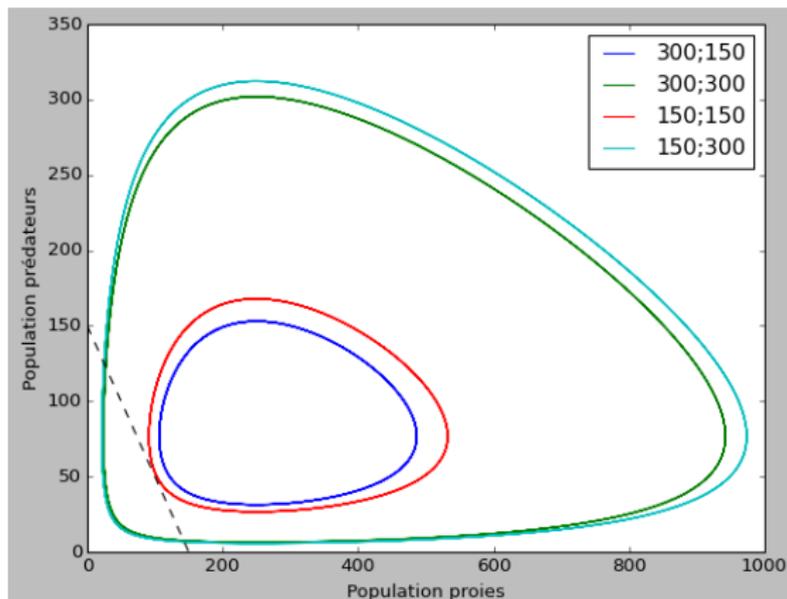


Exercice 2 - Corrigé

2) Il faut tracer le nombre de prédateur en fonction du nombre de proie.

```
plt.figure(2)
A,B = 300,150
L = [(A,B), (A,A), (B,B), (B,A)]
for y0 in L:
    result = integrate.odeint(phi,y0,t)
    x = result[:,0]
    y = result[:,1]
    plt.plot(x,y)
plt.legend((str(A)+';' +str(B),str(A)+';' +str(A),str(B)+';' +str(B)
           ,str(B)+';' +str(A)))
plt.xlabel('Population proies')
plt.ylabel('Population prédateurs')
pMin = 150
plt.plot([0,pMin], [pMin,0], '--k')
plt.show()
```

Exercice 2 - Corrigé



3) On le constate, les seules possibilités acceptables, pour lesquelles la population totale ne descendrait pas sous la barre des 150 individus sont (300, 150) et (150, 150). Vu la seconde contrainte on conseillerait une population initiale de 150 individus de chaque espèce.