

Le 6 Juin 2018

Test mathématiques n°4 (MA 2) CORRIGÉ

Durée : 1h 30

Un très grand soin devra être apporté à la rédaction. Pas de téléphone portable.
Tout résultat non justifié ne sera pas pris en considération.

Remarque : Pour ce sujet, la rédaction et la précision des arguments apportés sont particulièrement à soigner.

Exercice 1. (3 points)

1) Soit $I = \int_1^{+\infty} \frac{\sqrt{t}}{1+t^2} dt$. Quelle est la nature de I ? Justifier.

En $+\infty$, $\frac{\sqrt{t}}{1+t^2} \sim \frac{\sqrt{t}}{t^2} = \frac{1}{t^{3/2}} > 0$. Par le critère de Riemann, $\int_1^{+\infty} \frac{1}{t^{3/2}} dt$ converge donc par le critère d'équivalence, I converge.

2) a) Démontrer que en $+\infty$, $\ln(t) < \sqrt{t}$.

Par les croissances comparées, $\lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{\ln(t)}{\sqrt{t}} = 0$. Donc pour t assez grand, $\frac{\ln(t)}{\sqrt{t}} < 1$, d'où pour t assez grand, $\ln(t) < \sqrt{t}$.

b) En déduire la nature de $J = \int_1^{+\infty} \frac{\ln(t)}{1+t^2} dt$.

Pour t assez grand, $0 < \ln(t) < \sqrt{t}$, donc $0 < \frac{\ln(t)}{1+t^2} < \frac{\sqrt{t}}{1+t^2}$. Par le critère de comparaison, puisque I converge, alors J converge.

Exercice 2. (9 points)

On considère un système linéaire causal invariant dans le temps qui à une entrée $x(t)$ associe la sortie $y(t) = x(t) * h(t)$. Soit $H(p)$ la fonction de transfert de ce système. Soit enfin $y_{\text{ind}}(t)$ la réponse indicielle du système.

1) Montrer que $Y_{\text{ind}}(p) = \frac{H(p)}{p}$.

On a $y_{\text{ind}}(t) = h(t) * U(t)$, donc en prenant la transformée de Laplace des deux membres de cette

égalité, et en utilisant le fait que la transformée de Laplace de $U(t)$ est $\frac{1}{p}$, il vient que :

$$Y_{\text{ind}}(p) = H(p) \cdot \frac{1}{p} = \frac{H(p)}{p}.$$

On suppose dorénavant que $y_{\text{ind}}(t) = 2(1 - e^{-3t})U(t)$.

2) a) Calculer $Y_{\text{ind}}(p)$.

En partant de l'expression $y_{\text{ind}}(t) = 2U(t) - e^{-3t}U(t)$, on obtient :

$$Y_{\text{ind}}(p) = \frac{2}{p} - 2 \cdot \frac{1}{p+3} = \frac{6}{p(p+3)}.$$

b) En déduire que $H(p) = \frac{6}{p+3}$.

D'après le 1), $H(p) = p \cdot Y_{\text{ind}}(p) = p \cdot \frac{6}{p(p+3)} = \frac{6}{p+3}$.

3) a) Étudier la stabilité du système.

Le nombre -3 est l'unique pôle de $H(p)$. Sa partie réelle est strictement négative, donc d'après une propriété de cours, le système est stable.

b) Calculer l'expression de $h(t)$.

La fonction $h(t)$ est l'originale de $H(p)$. Le formulaire donne $h(t) = 6e^{-3t}U(t)$.

4) On considère en entrée une impulsion de durée $a > 0$, **modélisée par la fonction**

$$x_a(t) = \begin{cases} 1 & \text{si } t \in [0; a[\\ 0 & \text{si } t \notin [0; a[\end{cases}.$$

Le but de la question est de trouver la valeur minimale de la durée

a pour que la réponse $y_a(t)$ **soit détectable, au sens où la fonction** $t \rightarrow |y_a(t)|$ **atteint ou dépasse la valeur 0,1.**

a) Montrer que $y_a(t) = y_{\text{ind}}(t) - y_{\text{ind}}(t-a)$.

On remarque tout d'abord que $x_a(t) = U(t) - U(t-a)$.

La sortie associée à $U(t)$ est $y_{\text{ind}}(t)$, donc par invariance dans le temps du système, la sortie associée à

$U(t-a)$ est $y_{\text{ind}}(t-a)$. Enfin, par linéarité du système, la sortie associée à $x_a(t)$ est

$$y_a(t) = y_{\text{ind}}(t) - y_{\text{ind}}(t-a).$$

b) Donner à l'aide du paramètre a **les expressions de** $y_a(t)$ **sur les intervalles**

$[0, a[$ et $[a; +\infty[$. **Donner ensuite sans démonstration le tableau de variation complet de la fonction** y_a **sur** $[0; +\infty[$.

Si $t \in [0; a[$, $y_a(t) = y_{\text{ind}}(t) - y_{\text{ind}}(t-a) = y_{\text{ind}}(t)$, car puisque $t-a < 0$ et puisque $y_a(t)$ est causale,

$$\forall t \in [0; a[, y_a(t-a) = 0. \text{ Ainsi, } \forall t \in [0; a[, y_a(t) = 2(1 - e^{-3t}).$$

Si $t \in [a; +\infty[$, $y_a(t) = y_{\text{ind}}(t) - y_{\text{ind}}(t-a) = y_{\text{ind}}(t) - 2(1 - e^{-3(t-a)}) = 2(e^{-3(t-a)} - e^{-3t})$
 $= 2(e^{-3(t-a)} - e^{-3t}) = 2(e^{3a} - 1) \cdot e^{-3t}.$

Conclusion :
$$y_a(t) = \begin{cases} 0 & \text{si } t < 0 \\ 2(1 - e^{-3t}) & \text{si } t \in [0; a[\\ 2(e^{3a} - 1) \cdot e^{-3t} & \text{si } t \geq a. \end{cases}$$

On vérifie que $y_a(t)$ est continue : $y(0^-) = y(0^+) = 0$ et $y(a^-) = y(a^+) = 2(1 - e^{-3a})$.

On calcule ensuite la dérivée pour $t \neq 0$ et $t \neq a$:

$$y'_a(t) = \begin{cases} 0 & \text{si } t < 0 \\ 6e^{-3t} & \text{si } t \in]0; a[\\ -6(e^{3a} - 1) \cdot e^{-3t} & \text{si } t > a. \end{cases}$$

On voit alors que $y'_a(t) > 0$ si $t \in]0; a[$ et $y'_a(t) < 0$ si $t > a$.

On en déduit que y_a croît sur $[0, a]$ et décroît sur $[a; +\infty[$. De plus

$$y_a(0) = 0, y_a(a) = 2(1 - e^{-3a}) \text{ et } \lim_{t \rightarrow +\infty} y_a(t) = 0.$$

c) En déduire la valeur minimale de a pour que la réponse $y_a(t)$ soit détectable. Donner la valeur exacte puis une valeur approchée à 10^{-3} près.

De la question précédente, on déduit que $\forall t \in \mathbb{R}, 0 \leq y_a(t) \leq 2(1 - e^{-3a})$. Donc, $y_a(t)$ est détectable si et seulement si $2(1 - e^{-3a}) \geq 0,1$. On en déduit que $e^{-3a} \leq 0,95$ d'où la condition

$$a \leq -\frac{1}{3} \ln(0,95) \sim 0,017.$$

Exercice 3. (11 points)

On considère le signal « carré » 2-périodique défini par : $x(t) = \begin{cases} 1 & \text{si } t \in [0; 1[\\ 0 & \text{si } t \in [1; 2[\end{cases}$. Soit

$SF(x)(t) = A_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} A_n \cos(n\omega t) + B_n \sin(n\omega t)$ la série de Fourier associée.

1) a) Montrer que $A_0 = \frac{1}{2}$.

$$A_0 = \frac{1}{2} \int_0^2 x(t) dt = \frac{1}{2} \int_0^1 1 dt = \frac{1}{2}.$$

b) Calculer la valeur de ω .

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = \pi.$$

c) Tracer le signal $x(t)$ sur $[-2, 4]$.

d) Quelles sont les valeurs de t pour lesquelles on a : $SF(x)(t) = x(t)$? Donner la valeur de $SF(x)(t)$ pour les autres valeurs de t .

D'après le Théorème de convergence des séries de Fourier de Dirichlet, $SF(x)(t) = x(t)$ pour les valeurs de t pour lesquelles $x(t)$ est continue, c'est à dire $t \notin \mathbb{Z}$.

Si $t \in \mathbb{Z}$, toujours par le Théorème de Dirichlet, $SF(x)(t) = \frac{1}{2}(x(t^-) + x(t^+)) = \frac{1}{2}$ si t est pair et

$$SF(x)(t) = -\frac{1}{2} \text{ si } t \text{ est impair.}$$

2) Montrer que $\forall n \geq 1, A_n = 0$.

$$A_n = \frac{2}{2} \int_0^2 x(t) \cos(n\pi t) dt = \int_0^1 \cos(n\pi t) dt = \left[\frac{\sin(n\pi t)}{n\pi} \right]_0^1 = 0$$

car $\sin(n\pi) = \sin(0) = 0$.

3)

On admet que $\forall n \geq 1, B_n = \frac{1 - (-1)^n}{n\pi}$. On remarquera que cela implique que les harmoniques d'ordre pair sont nulles. On considère dorénavant le signal « carré » 2-périodique défini par :

$$y(t) = \begin{cases} a & \text{si } t \in [0; 1[\\ b & \text{si } t \in [1; 2[\end{cases} \quad \text{avec } a \in \mathbb{R} \text{ et } b \in \mathbb{R}.$$

4) a) Vérifier que $y(t) = b + (a-b) \cdot x(t)$ (on pourra raisonner séparément sur les intervalles $[0; 1[$ et $[1; 2[$.)

Les fonctions $y(t)$ et $b + (a-b) \cdot x(t)$ étant 2-périodiques, on vérifie l'égalité sur l'intervalle $[0; 2[$ en distinguant deux cas :

$$\text{Si } t \in [0; 1[\text{ , } b + (a-b) \cdot x(t) = b + (a-b) \cdot 1 = a = x(t).$$

$$\text{Si } t \in [1; 2[\text{ , } b + (a-b) \cdot x(t) = b + (a-b) \cdot 0 = b = x(t).$$

b) En déduire que $SF(y)(t) = \frac{a+b}{2} + (a-b) \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1 - (-1)^n}{n\pi} \sin(n\pi t)$.

On déduit que $SF(y)(t) = b + (a-b) SF(x)(t)$.

D'après les calculs effectués plus haut, on a :

$$SF(x)(t) = A_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} A_n \cos(n\omega t) + B_n \sin(n\omega t)$$

$$SF(y)(t) = \frac{1}{2} + \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1 - (-1)^n}{n\pi} \sin(n\pi t).$$

On a donc :

$$\begin{aligned} SF(y)(t) &= b + (a-b) SF(x)(t) = b + (a-b) \left(\frac{1}{2} + \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1 - (-1)^n}{n\pi} \sin(n\pi t) \right) \\ &= b + \frac{a-b}{2} + (a-b) \left(\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1 - (-1)^n}{n\pi} \sin(n\pi t) \right) \\ &= \frac{a+b}{2} + (a-b) \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1 - (-1)^n}{n\pi} \sin(n\pi t) \end{aligned}$$

5) On suppose qu'après filtrage de $y(t)$ par un filtre passe-bas parfait de fréquence de coupure f_c , on obtient le signal $\tilde{y}(t) = \pi + 3 \sin(\pi t)$. Le but de cette question est de retrouver la valeur de a et de b à partir de la connaissance de $\tilde{y}(t)$, et d'estimer la perte de puissance moyenne du signal après filtrage.

a) Quel est l'intervalle de valeurs possibles pour f_c (on rappelle que les harmoniques d'ordre pair sont nulles) ?

Etant donné que l'harmonique d'ordre 2 est nulle, le filtre doit laisser passer le fondamental

$$2(a-b) \frac{1}{\pi} \sin(\pi t) \text{ de fréquence } \frac{1}{2} \text{ et bloquer l'harmonique d'ordre 3 } \frac{2(a-b)}{3\pi} \sin(3\pi t) \text{ de}$$

fréquence $\frac{3}{2}$.

On en déduit que $\frac{1}{2} < f_c < \frac{3}{2}$.

b) Montrer que $a = \frac{7\pi}{4}$ **et** $b = \frac{\pi}{4}$.

Par identification avec la série de Fourier trouvée au 4) b) (unicité de la série de Fourier d'un signal), on trouve par comparaison des valeurs moyennes et des fondamentaux :

$$\forall t \in \mathbb{R}, \frac{a+b}{2} + 2(a-b) \frac{1}{\pi} \sin(\pi t) = \pi + 3 \sin(\pi t) .$$

On en déduit que (par comparaison de valeurs moyennes et des amplitudes) que

$$\frac{a+b}{2} = \pi \text{ et } \frac{2a-2b}{\pi} = 3 .$$

On obtient le système :

$$\begin{cases} a+b = 2\pi \\ a-b = \frac{3\pi}{2} \end{cases} .$$

La résolution de ce système donne : $a = \frac{7\pi}{4}$ **et** $b = \frac{\pi}{4}$.

c) Prouver par un calcul direct que la puissance moyenne de $y(t)$ **vaut** $\frac{25\pi^2}{16}$.

La définition directe donne

$$\begin{aligned} \langle y^2(t) \rangle &= \frac{1}{2} \int_0^2 y^2(t) dt = \frac{1}{2} \int_0^1 y^2(t) dt + \frac{1}{2} \int_1^2 y^2(t) dt \\ &= \frac{1}{2} \int_0^1 a^2 dt + \frac{1}{2} \int_1^2 b^2 dt = \frac{a^2+b^2}{2} = \frac{1}{2} \left(\frac{49\pi^2}{16} + \frac{\pi^2}{16} \right) = \frac{25\pi^2}{16} . \end{aligned}$$

d) Calculer la puissance moyenne de $\tilde{y}(t)$. **Quel est le pourcentage de la puissance moyenne de** $y(t)$ **que l'on a perdue après filtrage (arrondir au dixième de %) ?**

En utilisant le Théorème de Parseval pour $\tilde{y}(t)$, on obtient :

$$\langle \tilde{y}^2(t) \rangle = \pi^2 + \frac{1}{2} \cdot 3^2 = \pi^2 + \frac{9}{2} .$$

La puissance perdue après filtrage est donc égale à

$$\langle y^2(t) \rangle - \langle \tilde{y}^2(t) \rangle = \frac{25\pi^2}{16} - \pi^2 - \frac{9}{2} = \frac{9\pi^2}{16} - \frac{9}{2} .$$

Le pourcentage de puissance moyenne perdue après filtrage vaut donc :

$$\frac{\frac{9\pi^2}{16} - \frac{9}{2}}{\frac{25\pi^2}{16}} \cdot 100 = \left(\frac{9}{25} - \frac{72}{25\pi^2} \right) \cdot 100 \sim 6,8\%$$