# Exercices de géométrie Agrégation

### N. Bédaride

Les exercices marqués d'un  $\square$  sont simples, ceux marqués d'un  $\maltese$  sont plus complexes et ceux marqués d'un  $\spadesuit$  peuvent faire l'objet d'un développement.

# 1 Espaces affines

### 1.1 Généralités

### Exercice 1. $\square$

- 1. Montrer que l'ensemble des solutions d'un système d'équations linéaires à second membre nul est un espace vectoriel. Si les seconds membres ne sont pas nuls et qu'il existe une solution, c'est un espace affine.
- 2. Montrer que l'ensemble des solutions d'une équation différentielle linéaire homogène est un espace vectoriel. Si le second membre est non nul, c'est un espace affine (ce qu'on formule souvent en disant que toute solution de l'équation est la somme d'une solution de l'équation homogène et d'une solution particulière).
- 3. Montrer que l'ensemble  $\{P \in \mathbb{R}[X], P(1) = \pi\}$  est un espace affine, trouver sa direction.

**Exercice 2.**  $\square$  Soient  $\mathcal{R} = (O; e_1, ..., e_n)$  et  $\mathcal{R}' = (O'; e'_1, ..., e'_n)$  deux repères de  $\mathcal{E}$ . Soit  $x \in \mathcal{E}$  et X, X' les matrices colonnes des coordonnées de x dans  $\mathcal{R}, \mathcal{R}'$ . Écrire la relation entre X et X'.

**Exercice 3.** Soit  $\phi: \mathcal{E} \to \mathcal{F}$  une application affine. Soit  $\mathcal{R} = (O; e_1, ..., e_n)$  un repère de  $\mathcal{E}$  et  $\mathcal{R}' = (O'; f'_1, ..., f'_p)$  un repère de  $\mathcal{F}$ . Soit X la matrice colonne des coordonnées d'un point  $x \in \mathcal{E}$  dans  $\mathcal{R}$  et Y celle de  $\phi(x)$  dans  $\mathcal{R}'$ . Exprimer Y en fonction de X.

**Exercice 4.** Soient  $\mathcal{F}, \mathcal{G}$  deux sous-espaces affines de direction F et G.

i) Si  $\mathcal{F} \cap \mathcal{G} \neq \emptyset$ , alors

$$\dim Aff(\mathcal{F} \cup \mathcal{G}) = \dim F + \dim G - \dim F \cap G.$$

ii) Si  $\mathcal{F} \cap \mathcal{G} = \emptyset$ , alors

$$\dim Aff(\mathcal{F} \cup \mathcal{G}) = \dim F + \dim G - \dim F \cap G + 1.$$

iii) A quelle condition  $\mathcal{F} \cup \mathcal{G}$  est un sous-espace affine?

**Exercice 5.**  $\square$  Donner l'intersection des plans suivants de  $\mathbb{R}^4$ 

$$\begin{cases} x+y+z=1 \\ y+t=2 \end{cases} \begin{cases} x-y+3z=1 \\ x-t=3 \end{cases}$$

**Exercice 6.** Si  $f: \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^n$  est une application affine, montrer que tous les  $f^{-1}(y)$  pour  $y \in \mathbb{R}^n$  sont des sous-espaces affines parallèles.

Exercice 7. Soient  $\phi_1, ..., \phi_k$  k fonctions affines sur  $\mathcal{E}$  de partie linéaire  $f_1, ..., f_k$ . Soit

$$\mathcal{V} = \{ x \in \mathcal{E} : \phi_i(x) = 0, i = 1, ..., k \}.$$

- 1) Montrer que si  $\mathcal{V}$  n'est pas vide, alors c'est un espace affine de dimension dim  $E rg(f_1, ..., f_k)$ . (On pourra considérer l'application  $x \in \mathcal{E} \mapsto (\phi_1(x), ..., \phi_k(x)) \in \mathbb{R}^k$ .)
- 2) Montrer que si la famille  $(f_1,...,f_k)$  est libre alors V n'est pas vide.

**Exercice 8.** Soient d, d', d'' 3 droites parallèles distinctes,  $\mathcal{D}_1$ ,  $\mathcal{D}_2$  2 droites dont aucune n'est parallèle à d. Soient  $A_i = \mathcal{D}_i \cap d$ ,  $A'_i = \mathcal{D}_i \cap d'$ ,  $A''_i = \mathcal{D}_i \cap d''$ . Montrer alors

$$\frac{\overline{A_1 A_1''}}{\overline{A_1 A_1'}} = \frac{\overline{A_2 A_2''}}{\overline{A_2 A_2'}}.$$

On pourra commencer par le cas de deux droites parallèles. Réciproquement, si un point B de  $\mathcal{D}_1$  vérifie l'égalité

$$\frac{\overline{A_1B}}{\overline{A_1A_1'}} = \frac{\overline{A_2A_2''}}{\overline{A_2A_2'}},$$

montrer alors  $B = A_1''$ .

(Remarque : Si A, B, C sont 3 points alignés, et u un vecteur directeur de la droite qu'ils définissent, on peut écrire  $\overrightarrow{AB} = \lambda u$  et c'est ce nombre  $\lambda$  qu'on note  $\overline{AB}$ . Cette mesure algébrique dépend du choix de u. En revanche, le rapport  $\overline{AB}/\overline{AC}$  n'en dépend pas.)

**Exercice 9.** Soient A, B et C trois points d'une droite D et A', B' et C' trois points d'une droite D' distincte de D. Si (AB') est parallèle à (BA') et (BC') est parallèle à (CB'), alors (AC') est parallèle à (CA').

Exercice 10 (Céva).  $\maltese$  Soit ABC un triangle, on considère les points a, b, c sur les droites (BC), (AC), (AB). Montrer que les droites (Aa), (Bb), (Cc) s'intersectent si et seulement si

$$\frac{\overline{aB}}{\overline{aC}} * \frac{\overline{bC}}{\overline{bA}} * \frac{\overline{cA}}{\overline{cB}} = -1$$

Exercice 11 (Menelaus).  $\maltese$  Soit ABC un triangle, on considère les points a, b, c sur les droites (BC), (AC), (AB). Montrer que les point a, b, c sont alignés si et seulement si

$$\frac{\overline{aB}}{\overline{aC}} * \frac{\overline{bC}}{\overline{bA}} * \frac{\overline{cA}}{\overline{cB}} = 1$$

Exercice 12 (Desargues).  $\maltese$  Soient ABC, A'B'C' deux triangles du plan affine sans sommet commun tels que

$$(AB) \parallel (A'B'), (AC) \parallel (A'C'), (BC) \parallel (C'B')$$

- 1. Montrer que les droites (AA'), (BB'), (CC') sont parallèles ou concourantes.
- 2. Réciproquement si ces droites sont parallèles ou concourantes et que  $(AB) \parallel (A'B'), (AC) \parallel (A'C')$  montrer alors que  $(BC) \parallel (C'B')$ .

Exercice 13 (Desargues (plus simple)).  $\spadesuit$  On considère trois droites concourantes non coplanaires. Sur chaque droite on considère deux points différents du point commun: a, a', b, b', c, c'. On suppose que les droites (bc) et (b'c') se coupent ainsi que celles obtenues par permutation. Montrer que les trois points d'intersection sont alignés.

En déduire le théorème dans le cas de l'exercice précédent en introduisant un point hors du plan.

### 1.2 Barycentres

**Exercice 14.**  $\square$  Montrer que les points  $x_i, i = 1 \dots n+1$  de coordonnées barycentriques  $(x_i(1), x_i(2), \dots, x_i(n+1))i = 1 \dots n+1$  de l'espace affine de dimension n constituent une base affine si et seulement si

$$\begin{vmatrix} x_1(1) & x_1(2) & \dots & x_1(n+1) & 1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_i(n+1)2 & x_i(2) & \dots & x_i(n+1) & 1 \\ \vdots & \vdots & & & & 1 \\ x_{n+1}(n+1)2 & x_{n+1}(2) & \dots & x_{n+1}(n+1)) & 1 \end{vmatrix} \neq 0$$

Exercice 15. 

Montrer que les diagonales d'un parallélogramme se coupent en leur milieu.

### Exercice 16. $\square$

- 1) Montrer que les médianes d'un triangle sont concourantes.
- 2) Montrer que le centre de gravité d'un tétraèdre est le milieu des segments joignant les milieux des arêtes opposées.

### Exercice 17.

1) Dans un plan affine réel, décrire l'intérieur d'un triangle ABC en termes de barycentres. 2) Soit  $\phi$  une bijection affine. Montrer que l'image par  $\phi$  de l'intérieur de ABC est l'intérieur du triangle  $\phi(A)\phi(B)\phi(C)$ .

Exercice 18.  $\spadesuit$  Soit ABC un triangle non plat. Montrer que les coordonnées barycentriques d'un point M dans le repère affine (A, B, C) intérieur au triangle sont proportionnelles aux aires orientées des triangles MBC, MCA, MAB. On écrira ces coordonnées comme des produits scalaires et on utilisera une propriété du produit mixte.

Exercice 19. Dans le plan affine, on considère un triangle ABC et une droite D qui coupe (BC) en P, (CA) en Q et (AB) en R. On définit 3 points I, J et K par

$$\overrightarrow{AI} = \overrightarrow{AQ} + \overrightarrow{AR}$$
,  $\overrightarrow{BJ} = \overrightarrow{BP} + \overrightarrow{BR}$ ,  $\overrightarrow{CK} = \overrightarrow{CP} + \overrightarrow{CQ}$ .

Montrer que les points I, J et K sont alignés.

Exercice 20.  $\maltese$  Soit ABC un triangle équilatéral et M un point de son plan. On note A', B', C' les symétriques de M par rapport à (BC), (CA), (AB). Montrer que les droites (AA'), (BB') et (CC') sont concourantes sauf si M est sur le cercle passant par les points  $A_1, B_1$  et  $C_1$  où  $A_1$  est le symétrique de A par rapport à  $(BC), B_1$  celui de B par rapport à (AC) et  $C_1$  celui de C par rapport à (AB).

- Caractériser ce cercle.
- Donner les coordonnées barycentriques de M en fonction de trois longueurs.
- Exprimer les coordonnées barycentriques des autres points.

**Exercice 21.** Soit ABC un triangle et  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  trois réels différents de 1. Soit L le barycentre de (B,1),  $(C,-\alpha)$ , M celui de (C,1),  $(A,-\beta)$  et N celui de (A,1),  $(B,-\gamma)$ . De même, soit L' le barycentre de (C,1),  $(B,-\alpha)$ , M' celui de (A,1),  $(C,-\beta)$  et N' celui de (B,1),  $(A,-\gamma)$ .

- 1) Donner une condition nécessaire et suffisante sur  $\alpha, \beta, \gamma$  pour que les points L, M, N soient alignés.
- 2) Montrer que sous cette même condition, les points L', M', N' sont alignés. La droite passant par les points L', M' et N' est appelée l'isotomique de la droite passant par L, M, N, par rapport au triangle ABC.
- 3) Montrer que les milieux de [AL], [BM], et [CN] sont alignés. La droite passant par ces milieux est la droite de Newton.

# 1.3 Équations

**Exercice 22.**  $\mathbb{R}^3$  étant muni d'un repère affine (O, i, j, k), décrire par un système d'équations paramétriques le sous-espace affine engendré par les points  $A_i(\alpha_i, \beta_i, \gamma_i)$ ,  $1 \leq i \leq 3$ .

**Exercice 23.**  $\square$  Soit  $\mathcal{E}$  un plan affine muni d'un repère  $\mathcal{R} := (O; e_1, e_2)$ .

- 1) Montrer que l'équation cartésienne d'une droite est de la forme ax + by + c = 0, avec  $(a,b) \neq (0,0)$ . Donner l'équation cartésienne de la droite vectorielle qui dirige cette droite affine.
- 2) Deux droites d'équation ax + by + c = 0 et a'x + b'y + c' = 0 sont parallèles si et seulement si  $\begin{vmatrix} a & b \\ a' & b' \end{vmatrix} = 0$ .
- 3) Trois droites d'équation  $a_i x + b_i y + c_i = 0$ ,  $1 \le i \le 3$ , sont concourantes ou parallèles si et seulement si  $\begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} = 0$ .
- 4) On se donne deux équations cartésiennes de plan dans l'espace affine  $\mathbb{R}^3$ :  $(\mathcal{P}_1)$  d'équation  $a_1x + b_1y + c_1z + d_1 = 0$ , et  $(\mathcal{P}_2)$  d'équation  $a_2x + b_2y + c_2z + d_2 = 0$ . Donne une CNS sur les coefficients pour que ces deux plans soient parallèles ? s'intersectent selon une droite ? Soit  $(\mathcal{P}_3)$  d'équation  $a_3x + b_3y + c_3z + d_3 = 0$ . CNS pour que les trois plans soient parallèles ? qu'ils s'intersectent selon une droite ? selon un point ?

Exercice 24.  $\square$  A quelles conditions les deux systèmes d'équations

$$\begin{cases} a_1x + b_1y + c_1z = d_1 \\ a_2x + b_2y + c_2z = d_2 \end{cases} \begin{cases} a'_1x + b'_1y + c'_1z = d'_1 \\ a'_2x + b'_2y + c'_2z = d'_2 \end{cases}$$

décrivent-ils des droites affines de  $\mathbb{R}^3$ ? des droites affines parallèles de  $\mathbb{R}^3$ ?

# 1.4 Groupe affine

Exercice 25. Montrer qu'une application est affine si et seulement si elle préserve les barycentres. Montrer que l'image d'un convexe par une application affine est un convexe.

**Exercice 26.**  $\square$  Soient A, B deux points du plan et  $\lambda$ ,  $\mu \in \mathbb{R} \setminus \{0,1\}$ . Déterminer la composition de l'homothétie de centre A et de rapport  $\lambda$  avec l'homothétie de centre B et de rapport  $\mu$ .

**Exercice 27.**  $\square$  Montrer que l'ensemble des homothéties et translations est un sous-groupe de  $GA(\mathcal{E})$ .

Exercice 28. Soit G un groupe fini du groupe affine du plan. Montrer qu'il existe un point fixe par tout élément du groupe.

Exercice 29.  $\mathbb{R}^3$  étant muni d'un repère affine, décrire en coordonnées

- 1) une translation de vecteur t,
- 2) une homothétie de centre A et de rapport  $\lambda$ .

**Exercice 30.** On considère les deux droites  $D_1, D_2$  données par les équations x + y = 2, 2x - y = 4.

- 1. Donner l'expression analytique de la projection sur  $D_1$  parallèlement à  $D_2$ .
- 2. Donner l'expression analytique de la symétrie par rapport à  $D_1$  parallèlement à  $D_2$ .
- 3. Donner l'expression analytique de l'affinité de base  $D_1$  de direction  $D_2$  de rapport 3.

Exercice 31. 

Déterminer la nature des applications affines

$$\phi: (x,y) \mapsto (\frac{3}{2}x - \frac{1}{2}y + 1, -\frac{1}{2}x + \frac{3}{2}y - 1).$$

$$\psi: (x,y) \mapsto (\frac{1}{2}x + \frac{1}{2}y + 1, \frac{1}{2}x + \frac{1}{2}y - 1).$$

$$\xi: (x,y) \mapsto (x + \frac{1}{2}, -y).$$

**Exercice 32.** Montrer que si une application  $\phi: \mathcal{E} \to \mathcal{E}$  préserve les distances, alors elle est affine. Suggestion: Si A, B, C sont trois points de  $\mathcal{E}$ , alors  $\langle \phi(A)\phi(B), \overline{\phi(A)\phi(C)} \rangle = \langle \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC} \rangle$ .

**Exercice 33.** Montrer qu'une application  $\phi : \mathcal{E} \to \mathcal{E}$  est une similitude affine s'il existe k > 0 tels que pour tous points M, N d'image M', N' on ait

$$d(M', N') = kd(M, N).$$

### Exercice 34.

- 1) Soit ABC un triangle, I le milieu de [AB], J le milieu de [BC] et K le milieu de [AC]. Montrer que l'orthocentre du triangle IJK est le centre O du cercle circonscrit à ABC.
- 2) Soit G le centre de gravité de ABC et h l'homothétie de centre G et de rapport -1/2. Quelle est l'image par h de A, B, C? De la hauteur de  $\overrightarrow{ABC}$  passant par A? De l'orthocentre H du triangle ABC? En déduire que  $\overrightarrow{AH} = 2\overrightarrow{OJ}$ .
- 3) Soit AB la corde d'un cercle C. Montrer que le lieu de l'orthocentre du triangle ABM lorsque M décrit C est le cercle C' symétrique orthogonal de C par rapport à (AB).

# 2 Angles

Exercice 35. On considère un triangle ABC. On note a, b, c, R les mesures des côtés BC, AC, AB et du rayon du cercle circonscrit. On note  $\alpha, \beta, \gamma$  les mesures des angles non orientés en A, B, C respectivement.

1) Montrer que

$$\frac{a}{\sin \alpha} = \frac{b}{\sin \beta} = \frac{c}{\sin \gamma} = 2R.$$

2) Montrer que

$$\cos \alpha = \frac{b^2 + c^2 - a^2}{2bc}.$$

#### Exercice 36.

- 1) Montrer que dans un triangle ABC, les bissectrices intérieures sont concourantes en un point I équidistants des 3 côtés du triangle et donc centre d'un cercle tangent aux 3 côtés du triangle, le cercle inscrit.
- 2) Montrer que la bissectrice intérieure de l'angle en A et les 2 bissectrices extérieures des angles en B et C sont concourantes en un point J équidistant des 3 côtés du triangle et donc centre d'un cercle tangent aux 3 côtés du triangle, le cercle exinscrit dans l'angle A.

**Exercice 37.**  $\maltese$  Soient D, D' et D'' trois droites vectorielles de  $\mathbb{R}^3$ . Soient u, u' et u'' des vecteurs directeurs unitaires choisis de telle sorte que

$$\langle u', u'' \rangle = \cos a , \langle u'', u \rangle = \cos b,$$

où a, b désignent les angles géométriques de D', D" d'une part et D", D d'autre part.

Soit H l'hyperplan vectoriel  $D''^{\perp}$  et x, x' les projections orthogonales de u et u' sur H. On pose enfin  $v = \frac{x}{||x||}$  et  $v' = \frac{x'}{||x'||}$  et  $\alpha$  désigne l'angle géométrique des vecteurs v et v'. Montrer que

$$\langle u, u' \rangle = \cos a \cos b + \langle v, v' \rangle \sin a \sin b = \cos a \cos b + \cos \alpha \sin a \sin b.$$

En déduire que l'angle géométrique définit une distance sur l'ensemble des droites vectorielles  $de \mathbb{R}^3$ .

Exercice 38. Montrer que si un polygone inscrit dans un cercle a tous ses angles égaux et a un nombre impair de côtés, tous ses côtés ont même longueur.

Exercice 39.  $\spadesuit$  Soit C un cercle de centre O et M, A, B trois points dessus. Montrer le théorème de l'angle au centre:

$$(OA, OB) = 2(MA, MB) \mod 2\pi$$

Soit  $\tau$  la tangente en A au cercle et T un point dessus. Montrer que

$$(AT, AB) = (MA, MB) \mod \pi$$

Exercice 40. Soient A, B deux points distincts du plan et \alpha un r\'eel. On consid\'ear l'ensemble

$$\{M, (MA, MB) = \alpha \mod \pi\}$$

Montrer que c'est un cercle passant par A, B dont la tangente en A vérifie pour tout point T dessus  $(AT, AB) = \alpha \mod \pi$ .

C'est le cercle capable d'angle  $\alpha$ .

Exercice 41. Montrer que l'ensemble suivant est un arc de cercle du cercle précédent.

$$\{M, (MA, MB) = \alpha \mod 2\pi\}$$

Exercice 42.  $\spadesuit$  Montrer que quatre points sont cocycliques ou alignés si et seulement si

$$(CA, CB) = (DA, DB) \mod \pi$$

# 3 Utilisation des nombres complexes

**Exercice 43.**  $\square$  Le point d'affixe z est sur la droite (AB) si et seulement si

$$\det \begin{pmatrix} a & \overline{a} & 1 \\ b & \overline{b} & 1 \\ z & \overline{z} & 1 \end{pmatrix} = 0$$

**Exercice 44.** Le point M est sur le cercle de centre  $\Omega$  de rayon R si  $|z - \omega| = R$ .

Exercice 45. Trois points sont les sommets d'un triangle équilatéral si et seulement si

$$a + jb + j^2c = 0$$

Exercice 46. On a  $arg(z) = \theta \mod \pi$  si et seulement si  $z = \overline{z}e^{2i\theta}$ .

Exercice 47. Lignes de niveaux. Montrer que:

- $|z a| = \lambda |z b|$  est soit vide soit un point soit une droite si  $\lambda = 1$  (médiatrice de [AB]) soit un cercle sinon.
- $|z-a|+|z-b|=\lambda$  est vide, ou un segment si  $\lambda=|a-b|$  ou une ellipse
- $Arg(\frac{z-a}{z-b}) = \theta \mod \pi$  est soit la droite AB soit un cercle privé de deux points.
- $Arg(\frac{z-a}{z-b}) = \theta \mod 2\pi$  est soit la droite privée du segment  $\theta = 0$  soit le segment privé des bords, soit un arc de cercle privé de A, B.

Exercice 48. Montrer que quatre points A, B, C, D sont alignés ou cocycliques si et seulement si

$$\frac{a-d}{b-d}\frac{b-c}{a-c} \in \mathbb{R}$$

Faire le lien avec un exercice précédent.

Exercice 49 (Ptolémé).  $\maltese \spadesuit$  Quatre points A, B, C, D non alignés. Le quadrilatère convexe ABCD est inscriptible si et seulement si AC.BD = AB.CD + AD.BC. Indications:

- Réecrire la relation sous la forme  $\frac{AC}{DC.DA} = \dots$
- Introduire une inversion de centre D de rapport k.
- Utiliser un exercice sur les inversions.

#### Exercice 50.

- a) Si R désigne la rotation d'angle  $\theta$  et de centre A, donner l'affixe d'un point M' = R(M) en fonction de l'affixe de M.
- b) Donner de même l'écriture en nombre complexe d'une réflexion, puis d'une symétrie glissée.
- c) Pour  $a \in U(1)$ , quelle est l'isométrie qui s'écrit  $z \mapsto a\overline{z} + b$ ?

# 4 Triangle

Exercice 51.  $\square$  On considère un triangle ABC rectangle en A. Soit H le pied de la hauteur issue de A. Montrer

1. 
$$AB^2 = BC.BH$$

2. 
$$HA^2 = HB.HC$$

3. 
$$\frac{1}{AH^2} = \frac{1}{AB^2} + \frac{1}{AC}^2$$

Exercice 52. 

Dans un triangle quelconque, Montrer

1. 
$$AC^2 = AB^2 + BC^2 - 2\vec{BC}.\vec{BH}$$

2. 
$$AH^2 = \frac{4p(p-a)(p-b)(p-c)}{a}$$

Exercice 53. Les bissectrices intérieures et extérieurs issues de A ont pour longueurs

$$1. d = \frac{2\sqrt{bc(p-a)p}}{b+c}$$

2. 
$$d' = \frac{2\sqrt{bc(p-b)(p-c)}}{|b-c|}$$

### Exercice 54. Montrer

1. La médiane issue de A donne un segment de longueur:

$$\mu^2 = \frac{b^2 + c^2}{2} - \frac{a^2}{4}$$

- 2. De plus  $\mu_A^4 + \mu_B^4 + \mu_C^4 = \frac{9}{16}(a^4 + b^4 + c^4)$ .
- 3. Les trois longueurs des médianes vérifient les inégalités triangulaires.

Exercice 55. Soit S l'aire du triangle, montrer alors:

$$S^2 = p(p-a)(p-b)(p-c)$$

$$S = rp = (p - a)r_a = \frac{abc}{4R}$$

ou p est le demi périmètre du triangle.

### Exercice 56. A Montrer

1. Le centre du cercle inscrit est barycentre de

2. Le centre du cercle circonscrit est barycentre de

$$(A,\sin(2A));(B,\sin(2B));(C,\sin(2C))$$

3. L'orthocentre est barycentre de

$$(A, \tan(A)); (B, \tan(B)); (C, \tan(C))$$

# 5 Dimension trois

## 5.1 Isométries dans l'espace

**Exercice 57.**  $\spadesuit$  Si f est une isométrie d'un espace affine de dimension n, montrer qu'il existe un unique couple (g,u) ou u est un vecteur de l'espace vectoriel et g une isométrie ayant au moins un point fixe tels que  $f = t_u \circ g = g \circ t_u$ . On commencera par chercher ou se trouve u et on utilisera une propriété des endomorphismes orthogonaux.

**Exercice 58.**  $\square$  Soient  $u_1$ ,  $u_2$ ,  $v_1$   $v_2$  des vecteurs unitaires dans  $\mathbb{R}^3$  tels que  $||u_1 - u_2|| = ||v_1 - v_2||$ . Montrer qu'il existe une rotation f telle que  $f(u_1) = v_1$  et  $f(u_2) = v_2$ .

Exercice 59. 

Montrer qu'une rotation est le produit de deux symétries orthogonales par rapport à des plans contenant l'axe de la rotation. De plus l'un des deux plans peut être pris de manière arbitraire.

Exercice 60. Soient  $\phi$  et  $\psi$  deux rotations affines dans l'espace euclidien de dimension 3. Quand l'angle de  $\psi \circ \phi$  est-il la somme des angles des deux rotations?

Exercice 61. Quelle est la composée de 3 réflexions orthogonales de plans parallèles?

Exercice 62. Décrire la composée de 3 réflexions de plans orthogonaux deux à deux.

**Exercice 63.** Dans  $\mathbb{R}^3$  orienté, on note  $s_P$  la réflexion vectorielle de plan P.

- 1) Montrer que l'application linéaire  $-s_P$  est un demi-tour (par rapport à quelle droite ?)
- 2) Que peut-on dire de la composée de deux demi-tours? Quand la composée de deux demi-tours est-elle un demi-tour?
- 3) Montrer que SO(3) est engendré par les demi-tours et que tous les demi-tours sont conjugués dans SO(3).

**Exercice 64.**  $\maltese$  Étudier la composition de deux rotations affines dans l'espace affine euclidien de dimension 3. On pourra montrer que si  $\rho_1$  et  $\rho_2$  désignent ces deux rotations et  $\rho = \rho_1 \circ \rho_2$ , alors

- 1) Si  $\rho$  est une translation, alors  $r_1 = r_2^{-1}$ , en notant  $r_1$ ,  $r_2$  les parties linéaires de  $\rho_1$  et  $\rho_2$  respectivement. En déduire que  $\rho_1$  et  $\rho_2$  ont des axes parallèles.
- 2) Si  $\rho_1$  et  $\rho_2$  ont des axes coplanaires, alors  $\rho$  est une translation ou une rotation (décomposer chaque rotation en produit de réflexion par rapport à des plans bien choisis).
- 3) Si les axes de  $\rho_1$  et  $\rho_2$  ne sont pas coplanaires, alors  $\rho$  est un vissage dont la translation est non triviale (noter que si  $\rho$  est une rotation, alors elle a un point fixe O et l'axe de  $\rho_1$  et l'axe de  $\rho_2$  sont contenus dans le plan médiateur du segement  $[O, \rho_2(O)]$ ).

**Exercice 65.**  $\blacksquare$  On veut montrer que SO(3) est simple, i.e. ses seuls sous-groupes distingués sont les sous-groupes triviaux SO(3) et  $\{Id\}$ . Soit donc N un sous-groupe distingué de SO(3). On suppose  $N \neq \{Id\}$  et on veut montrer que SO(3) = N.

- 1) Vérifier qu'il suffit de montrer que N contient un demi-tour.
- 2) Montrer qu'on peut supposer que N contient une rotation d'angle  $\theta \in ]0, \pi[$ . Soient a un vecteur unitaire dirigeant l'axe de f, x un vecteur unitaire orthogonal à a et y = f(x). Soit d = ||x-y||. Montrer que  $\forall m \in [0,d]$ , il existe  $x_1$  unitaire tel que  $||f(x_1)-x_1|| = m$ . On note  $x_2 = f(x_1)$ .

- 3) Fixons  $m \in [0, d]$ . Soient  $y_1$ ,  $y_2$  unitaires tels que  $||y_1 y_2|| = m$ . Montrer qu'il existe une rotation r telle que  $r(x_1) = y_1$ ,  $r(x_2) = y_2$ . En déduire qu'il existe  $g \in N$  tel que  $g(y_1) = y_2$ .
- 4) Soit  $n \in \mathbb{N}$  et  $\rho_n$  la rotation d'axe a et d'angle  $\pi/n$ , avec n assez grand pour que  $||x \rho_n(x)|| \le d$ . Soient  $x_0 = x$ ,  $x_1 = \rho_n(x)$ , ...,  $x_{i+1} = \rho_n(x_i)$ , ... Que vaut  $x_n$ ? Montrer qu'il existe une rotation  $u_i \in N$  telle que  $u_i(x_i) = x_{i+1}$ . Soit  $\nu = u_{n-1} \circ \ldots \circ u_1 \circ u_0$ . Que vaut  $\nu(x)$ ? Montrer que  $\nu$  est un demi-tour et conclure.

**Exercice 66.**  $\maltese$  Cet exercice est tiré du sujet de 1998. Supposons qu'il existe une partition du plan affine euclidien en cercles de rayons non nuls:  $(C_i)_{i\in I}$ . On notera  $D_i$  le disque de bord  $C_i$ 

1. Montrer qu'il existe une suite  $(i_n)_{\mathbb{N}}$  à valeurs dans I telle que

$$D_{i_{n+1}} \subset D_n, \quad r_{i_{n+1}} \le \frac{r_n}{2}$$

On pourra considérer le centre de  $D_i$ .

- 2. En déduire que  $\bigcap_{i_n} D_{i_n}$  est réduite à un point.
- 3. Conclure à une contradiction.

Maintenant on se place dans l'espace affine euclidien de dimension trois.

- 1. Montrer qu'une sphère privée de deux points admet une partition en cercles.
- 2. Soit D une droite et 0 un point dessus. Montrer que les cercles de rayon un centrés en  $0_m \in D$  avec  $OO_m = 4m + 1, m \in \mathbb{Z}$  vérifient:
  - Ils sont deux à deux disjoints.
  - Toute sphère de centre 0 coupe la famille de ces cercles en exactement deux points.
- 3. En combinant les deux questions trouver une partition de l'espace en cercles.

### 5.2 Autour du tétraèdre

Exercice 67. 

Montrer que dans un tétraèdre régulier, deux arêtes opposées sont orthogonales et que leur perpendiculaire commune passe par leur milieu.

**Exercice 68.** Soit G un sous-groupe d'ordre 3 du groupe alterné  $A_4$ . Construire un tétraèdre dont le groupe des déplacements soit isomorphe à G.

**Exercice 69.** Par définition, un tétraèdre régulier est un tétraèdre dont les côtés sont isométriques (autrement dit, c'est l'enveloppe convexe de quatre points  $A_1$ , ...,  $A_4$  tels qu'il existe a > 0 vérifiant : pour tout  $i \neq j$ ,  $||\overrightarrow{A_i A_j}|| = a$ ).

Le jury a posé en 2008 la question suivante : est-ce qu'un tétraèdre dont les 4 faces ont la même aire est nécessairement régulier ?

1) Dans un plan de  $\mathbb{R}^3$ , on considère un triangle ABC isocèle en C tel que CA(=CB) > AB. Montrer qu'il existe un point D vérifiant

$$DA = DB = CA = CB$$
 et  $DC = AB$ .

2) Répondre au jury.

Dans l'exemple précédent, les 4 faces sont isométriques. On se propose de montrer que c'est un fait général : si un tétraèdre a ses 4 faces de même aire, alors ses 4 faces sont isométriques.

1) Soient I, J les pieds sur (AB) et (CD) de la perpendiculaire commune à (AB) et (CD). Montrer que

$$\begin{aligned} ||\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC}||^2 &= ||\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{IJ}||^2 + ||\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{JC}||^2, \\ ||\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AD}||^2 &= ||\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{IJ}||^2 + ||\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{JD}||^2. \end{aligned}$$

2) Montrer que les faces du tétraèdre sont isométriques (on pourra considérer le retournement autour de la droite (IJ)).

### 5.3 Groupes d'isométries

**Exercice 70.**  $\spadesuit \maltese$  Soit G un sous groupe fini de SO(3). On suppose que G ne stabilise aucune droite.

- 1. A chaque élément de G diffèrent de l'identité on lui associe son axe et les deux points sur la sphère. Montrer que G agit sur cet ensemble X. Si P est un pole fixe par g, on regardera le pole fixé par  $hgh^{-1}$ .
- 2. On note s le nombres d'orbites et  $\nu_i$  le stabilisateur de chaque orbite. En calculant  $\{(g,x)\in (G,X), g.x=x\}$  de deux façons montrer que le nombre d'orbites vaut

$$s = \frac{1}{|G|} \sum_{g} |Fix(g)|$$

- 3. En déduire  $2(1 \frac{1}{|G|}) = \sum_{i=1}^{s} (1 \frac{1}{\nu_i})$ .
- 4. Montrer que s = 3. On notera alors  $\nu_1 \le \nu_2 \le \cdots \le \nu_s$ .
- 5. Montrer que  $\nu_1 = 2$  et que  $\nu_2 = 2$ .
- 6. En déduire que les seules possibilités pour |G| et les  $\nu_i$  sont

$$(12, 2, 3, 3), (24, 2, 3, 4), (60, 2, 3, 5).$$

7. Dans le cas ou G stabilise une droite, montrer que G est conjugué à un sous groupe de  $D_n$ .

Exercice 71.  $\spadesuit$  On considère un tétraèdre régulier, et Is(T) son groupe d'isométries.

- 1. Montrer que si f est une isométrie préservant T, alors l'ensemble des points extrémaux est globalement invariant.
- 2. Construire un morphisme de groupe de Is(T) dans  $\mathfrak{S}_4$ .
- 3. Montrer qu'il est injectif.
- 4. Construire une isométrie dont l'image par le morphisme soit une transposition.
- 5. En déduire Is(T).

Exercice 72. Montrer que  $A_4$  est le seul sous groupe d'indice deux de  $\mathfrak{S}_4$ . En déduire  $Is^+(T)$ .

Exercice 73.  $\spadesuit$  On considère un cube C.

- 1. En étudiant les diagonales des faces, montrer qu'il existe deux tétraèdres réguliers inscrits dans ce cube.
- 2. Soit  $s_0$  la symétrie centrale par rapport au centre du cube. Montrer que  $s_0$  commute avec tous les éléments de Is(C).
- 3. En déduire l'existence d'une application de Is(C) dans  $\mathfrak{S}_4 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ .
- 4. Montrer que c'est un morphisme, puis un isomorphisme.
- 5. Trouver une isométrie positive du cube dont l'image par le morphisme soit une transposition.
- 6. En déduire que  $Is^+(C)$  contient un sous groupe isomorphe à  $\mathfrak{S}_4$  et qu'il est d'indice deux dans Is(C). Conclure.

Exercice 74. Soit P un polyèdre et Is(P) son groupe d'isométries. Montrer que Is(P) est produit direct de  $Is^+(P)$  par  $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$  si et seulement si il existe une symétrie centrale dans Is(P). On définira une application de Is(P) dans le produit en utilisant la symétrie centrale. Remarquez qu'en dimension deux le résultat est faux car la symétrie centrale est un déplacement.

Exercice 75. H On considère un polyèdre dont les sommets sont donnés par

$$(0,\pm 1,\pm \varphi)$$

ainsi que les permutés cycliques. Montrer que cela définit un polyèdre à 12 sommets, 30 arêtes et 20 faces. Montrer qu'il est régulier. C'est l'icosaèdre régulier.

**Exercice 76.**  $\maltese$  On considère un icosaèdre régulier. On va montrer que  $Is^+(I)$  est isomorphe à  $\mathcal{A}_5$ .

- 1. On considère une droite passant par les milieux de deux arêtes opposées. Montrer que cela définit une rotation d'angle  $\pi$  dans Is(I).
- 2. Montrer qu'elles commutent toutes et que cela partitionne les sommets en trois sous ensembles de 4 sommets chacun lié à une droite particulière.
- 3. On considère une droite passant par les centres de deux faces opposées. Montrer qu'il existe deux rotations dans Is(I) de cet axe et d'angles  $\pm 2\pi/3$ .
- 4. Montrer que ceci partitionne les sommets en quatre triangles équilatéraux.
- 5. On considère une droite passant par deux sommets opposés. Montrer qu'il existe deux rotations dans Is(I) de cet axe et d'angles  $k\pi/5$ .
- 6. Comptez le nombre de rotations obtenues. Montrer qu'un élément de  $Is^+(I)$  est forcément de cette forme. Conclure avec un exercice précédent.

### 5.4 Distances

Exercice 77. Montrer que pour deux droites de  $\mathbb{R}^3$  non parallèles il existe une unique perpendiculaire commune. On utilisera l'inégalité de Cauchy Schwartz.

Pour deux droites non coplanaires, calculer la distance entre ces droites. On montrera que

$$d(\mathcal{D}, \mathcal{D}') = | \langle u \wedge u', AA' \rangle |$$

ou u, u' sont des vecteurs directeurs des droites et A, A' des points.

**Exercice 78.** Soient  $\mathcal{D}_1$ ,  $\mathcal{D}_2$  deux droites non coplanaires.

- 1) Montrer qu'il existe une unique droite  $\Delta$  perpendiculaire à  $\mathcal{D}_1$  et  $\mathcal{D}_2$ .
- 2) Si  $M_1$  et  $M_2$  sont les deux points d'intersection de  $\Delta$  avec  $\mathcal{D}_1$  et  $\mathcal{D}_2$ , montrer que  $M_1M_2$  est la distance entre  $\mathcal{D}_1$  et  $\mathcal{D}_2$ .

**Exercice 79.** Soit  $\Psi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  une fonction affine et  $\mathcal{H} := \Psi^{-1}(0)$  le plan affine qu'elle définit. Comment calculer la distance d'un point A de  $\mathbb{R}^3$  à  $\mathcal{H}$ ?

**Exercice 80.**  $\maltese$  Dans  $\mathbb{R}^3$ , on se donne un plan  $\mathcal{P}$  et deux points A et B dans un même demi-espace délimité par  $\mathcal{P}$ . Trouver un point M sur  $\mathcal{P}$  tel que AM + BM soit minimum. Faire la même chose en dimension deux et faire le lien avec le billard dans un polygone.

**Exercice 81.** Dans  $\mathbb{R}^3$ , on se donne deux plans  $\mathcal{P}_1$  et  $\mathcal{P}_2$  et deux points A et B. Trouver  $P_1$  sur  $\mathcal{P}_1$  et  $P_2$  sur  $\mathcal{P}_2$  pour que  $AP_1 + P_1P_2 + P_2B$  soit minimal.

**Exercice 82.** Soit ABC un triangle dont tous les angles au sommet sont aigus. On cherche  $P \in [BC]$ ,  $Q \in [AB]$  et  $R \in [AC]$  pour que le périmètre du triangle PQR soit minimal.

- 1) Montrer qu'une solution existe.
- 2) On fixe P ∈ [BC]. Déterminer Q ∈ [AB] et R ∈ [AC] pour que le périmètre du triangle PQR soit minimal. On pourra faire intervenir les symétriques P', P" de P par rapport à [AC] et [AB].
- 3) Montrer que la mesure de l'angle géométrique P'AP" ne dépend pas de P. En déduire que la distance P'P" est atteinte lorsque P est le pied de la hauteur issue de A.
- 4) Conclure.

Exercice 83. Soit T un triangle d'un plan affine euclidien. Etant donné un point M intérieur à T, on appelle p, q, r les distances de M aux trois côtés de T. Trouver M pour que le produit soit maximum. (Indication : donner les coordonnées barycentriques de M en fonction des aires des petits triangles MAB, MBC et MAC et se ramener à un problème d'optimisation sous contrainte.)

# 6 Topologie, convexité

**Exercice 84.** Trouver un ensemble fermé dont l'enveloppe convexe n'est pas fermée. Trouver un ensemble non convexe tel que pour tous  $x, y \in C$   $\frac{x+y}{2}$  soit dans C.

### Exercice 85.

- 1) Montrer que  $U \subset E$  est ouvert si et seulement si  $O + U \subset \mathcal{E}$  est ouvert pour tout  $O \in \mathcal{E}$ .
- 2) Montrer qu'une application affine est continue.
- 3) Montrer qu'une bijection affine (respectivement une fonction affine non constante) est ouverte.

Exercice 86. Montrer qu'un ensemble est convexe si et seulement si tout point est barycentre à coefficients positifs de points de cet ensemble.

**Exercice 87.**  $\spadesuit$  Si X est une partie d'un espace affine de dimension n, montrer que tout point de son enveloppe convexe est barycentre à coefficients positifs d'une famille de n+1 points de X. (On supposera que le point est barycentre de p points avec p > n+1 et on se ramènera à p-1 points.) En déduire que l'enveloppe convexe d'un compact de  $\mathbb{R}^n$  est compacte.

Exercice 88. Déterminer les points extrémaux d'une boule, d'un triangle pour la norme euclidienne.

**Exercice 89.** Montrer que a est point extrémal de C si et seulement si  $C \setminus a$  est encore convexe.

Exercice 90.  $\spadesuit$  [Krein-Millman] Montrer qu'un convexe compact est enveloppe de ses points extrémaux:

- Faire une récurrence sur la dimension du convexe: plus petit espace affine contenant C.
- Soit m dans l'intérieur de C: considérez une droite passant par m. Montrez que l'intersection avec C est un intervalle dont les extrémités a, b sont sur la frontière de C.
- Montrer qu'il existe alors deux hyperplans d'appuis en ces points:  $H_a, H_b$ .
- Etudiez alors  $H_a \cap C$ : montrer que tout point extrémal de cet ensemble est extrémal pour C.
- Conclure.

**Exercice 91.** Soit  $P \in \mathbb{C}[X]$  de degré  $k \geq 2$ . Montrer que toutes les racines de P' sont dans l'enveloppe convexe des racines de P.

### Exercice 92 (Helly).

On se donne n+2 points de  $\mathbb{R}^n$ . Montrer que l'on peut les partitionner en deux ensembles dont les enveloppes convexes s'intersectent.

On considère maintenant n+2 parties convexes tels que l'intersections de n+1 quelconques d'entre eux soit non vide. Montrer qu'il existe un point commun à tous les convexes.

# 6.1 Projection sur un fermé

Exercice 93. On munit  $\mathcal{E}$  d'une structure euclidienne.

- 1) Soit C une partie non vide de E. Soit  $d_C(\cdot)$  la distance à C. Montrer que  $d_C(\cdot) = d_{\overline{C}}(\cdot)$ .
- 2) On suppose que C est convexe. On note désormais  $d = d_C$ . Soient  $M, M' \in \mathcal{E}$ .
  - a) Montrer que  $d(M')^2 \leq ||\overrightarrow{p(M)M'}||^2$  où p désigne la projection sur  $\mathcal{C}$ . En déduire que  $\longrightarrow \longrightarrow \longrightarrow \longrightarrow$

$$d(M')^2 \leq d(M)^2 + 2\langle \overrightarrow{MM'}, \overrightarrow{p(M)M} \rangle + O(||\overrightarrow{MM'}||^2).$$

 $b) \ \ En \ \ \acute{e}crivant \ \overrightarrow{p(M')M'} = \overrightarrow{p(M')p(M)} + \overrightarrow{p(M)M} + \overrightarrow{MM'}, \ montrer \ que$ 

$$d(M')^2 \geq d(M)^2 + 2\langle \overrightarrow{MM'}, \overrightarrow{p(M)M} \rangle + O(||\overrightarrow{MM'}||^2).$$

(On pourra remarquer que  $\langle \overrightarrow{p(M)M}, \overrightarrow{p(M')p(M)} \rangle \geq 0$ ).

c) En déduire que d² est différentiable sur  $\mathcal{E}$  et que d est différentiable sur  $\mathcal{E} \setminus \overline{\mathcal{C}}$ , de gradient

$$\frac{\overrightarrow{p(M)M}}{||\overrightarrow{p(M)M}||}.$$

- 3) On ne suppose plus C convexe mais on suppose que d est différentiable sur  $\mathcal{E} \setminus \overline{C}$ .
  - a) Soit  $M \notin \overline{C}$ . Soit  $N \in \overline{C}$  tel que  $||\overrightarrow{MN}|| = d(M)$ . Pour  $t \in [0,1]$ , on pose  $M_t = N + t\overrightarrow{NM}$ . Calculer  $d(M_t)$  et en déduire que

$$\frac{d(M_t) - d(M)}{||\overrightarrow{MM_t}||} = -1$$

puis que

$$\langle \nabla d(M), \frac{\overrightarrow{MN}}{||\overrightarrow{MN}||} \rangle = -1.$$

b) En utilisant le fait que d'est 1 lipschitzienne et le cas d'égalité dans l'inégalité de Cauchy-Schwarz, montrer que

$$\nabla d(M) = \frac{\overrightarrow{NM}}{||\overrightarrow{NM}||}.$$

c) En déduire qu'il existe un unique point  $N \in \overline{C}$  tel que  $||\overrightarrow{MN}|| = d(M)$ .

### 6.2 Points extrémaux

Exercice 94. Un tétraèdre est défini comme l'enveloppe convexe de 4 points non coplanaires. Montrer que ces 4 points sont les points extrémaux du tétraèdre (on les appelle les sommets du tétraèdre).

### Exercice 95.

1) Soit  $S_n(\mathbb{R})$  l'espace vectoriel des matrices symétriques. Montrer que

$$(A, B) \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \mapsto tr(AB)$$

est un produit scalaire.

2) Soit  $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . Montrer qu'il existe une B.O.N.  $(e_i)_{1 \leq i \leq n}$  et une famille de réels  $(\lambda_i)_{1 \leq i \leq n}$  tels que

$$A = \sum_{i=1}^{n} \lambda_i e_i e_i^T.$$

- 3) Montrer que  $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  est de rang 1 ssi il existe  $x \in \mathbb{R}^n$  tel que  $A = xx^T$  (comme d'habitude, on identifie des vecteurs de  $\mathbb{R}^n$  à des vecteurs colonnes).
- 4) On note  $S_n^+(\mathbb{R})$  l'ensembles des matrices symétriques positives. Soit  $\Omega_1 := \{M \in S_n^+(\mathbb{R}) : tr M = 1\}.$ 
  - a) Montrer que  $\Omega_1$  est un convexe compact de  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ .
  - b) Montrer que  $\Omega_1 = co\{xx^T : ||x|| = 1\}.$
  - c) Montrer que les points extrémaux de  $\Omega_1$  sont les matrices  $xx^T$ , ||x|| = 1.

# 7 Quadriques, coniques

**Exercice 96.** On considère trois plans A, B, C non alignés du plan et soit M de coordonnées barycentriques (x, y, z) par rapport au repère A, B, C. Montrer que M est sur le cercle circonscrit au triangle ABC si et seulement si

$$p^2yz + q^2zx + r^2xy = 0$$

ou p, q, r sont les longueurs des côtés BC, CA, AB du triangle ABC.

- 1. On peut se restreindre au cas ou A, B, C sont sur le cercle unité.
- 2. Montrer alors que  $p^2 = 2 b\overline{c} \overline{b}c$ .
- 3. Calculer  $|z|^2$  et conclure.

Soit  $f \in \mathbb{R}_2[X,Y]$  un polynôme de degré 2. Une conique est l'ensemble des points M du plan affine tels que dans un repère on ait f(M) = 0.

### Exercice 97. $\square$

1) Montrer que si f est un polynôme de degré 2, alors pour tout  $\Omega \in \mathcal{E}$ , il existe une forme quadratique non nulle q, une forme linéaire  $L_{\Omega}$  et une constante  $c_{\Omega}$  tels que

$$f(M) = q(\overrightarrow{\Omega M}) + L_{\Omega}(\overrightarrow{\Omega M}) + c_{\Omega}. \tag{1}$$

Montrer que q ne dépend pas de  $\Omega$ .

2) Calculer la différentielle de f en un point  $M_O$  de  $\mathcal{E}$ .

On pourra dorénavant prendre la formule (1) comme définition d'une conique. Une conique est à centre s'il existe un point  $\Omega$  tel que M est sur la conique si et seulement si le symétrique de M par rapport à  $\Omega$  est sur la conique.

### Exercice 98. $\square$

- 1) Soit  $f(M) = q(\overrightarrow{OM}) + L_O(\overrightarrow{OM}) + c_O$  une conique. Montrer que  $\Omega$  est un centre de la quadrique associée si et seulement si  $2B(\overrightarrow{O\Omega}, \cdot) + L_O = 0$ , en notant B la forme bilinéaire symétrique associée à q.
- 2) Montrer que  $\Omega$  est un centre si et seulement si  $L_{\Omega} = 0$ .
- 3) Comment trouver les centres d'une quadrique si f est donné en coordonnées par:  $f(M) = \sum a_{ij}x_ix_j + \sum b_ix_i + c_O$ ?

**Exercice 99.** On note  $\Phi: x \in E \mapsto B(x, \cdot) \in E^*$ . Soit  $(e_i)$  une base de E et  $(e_i^*)$  la base duale. Quelle est la matrice de  $\Phi$  dans ces bases?

Une conique est dite **propre** si la forme quadratique  $Q_0$  est non dégénérée.

Exercice 100. Montrer que cette définition est consistante : si  $Q_O(u,z) = q(u) + L_O(u)z + c_O z^2$  est non dégénérée, alors pour tout  $\Omega \in \mathcal{E}$ ,  $Q_\Omega(u,z) = q(u) + L_\Omega(u)z + c_\Omega z^2$  est non dégénérée. On pourra remarquer que  $Q_\Omega(u,z) = Q_O(u+z\overrightarrow{O\Omega},z)$ .

### 7.1 Coniques

Exercice 101.  $\square$  Les coniques suivantes, données dans un repère affine d'un espace affine  $\mathcal{E}$  de dimension 2 sont-elles à centre ? Sont-elles propres ? Dessinez les.

- i) f(x,y) = xy,
- *ii*)  $f(x,y) = x^2$ ,
- *iii*)  $f(x,y) = x^2 + y^2 1$ ,
- $iv) \ f(x,y) = x^2 y.$

Exercice 102. Soit  $\mathcal{E}$  un plan affine euclidien.

- 1) Soit  $\mathcal{E}$  une ellipse. Montrer qu'il existe un repère orthonormé dans lequel l'image de l'ellipse est une courbe paramétrée d'équation  $t \mapsto (a\cos t, b\sin t)$ . En déduire qu'une ellipse est connexe, compacte.
- 2) Soit  $\mathcal{H}$  une hyperbole. Montrer qu'il existe un repère orthonormé dans lequel l'image de l'hyperbole est une courbe paramétrée d'équation  $t \mapsto (\pm acht, bsht)$ . En déduire qu'une hyperbole possède deux composantes connexes non bornées.
- 3) Donner une paramétrisation d'une parabole. En déduire qu'une parabole est connexe, non bornée.

Exercice 103.  $\square$  Dans le plan euclidien, décrire les ensembles définis dans un repère orthonormé par

$$\begin{cases} x^2 - 2xy + y^2 + \lambda(x+y) = 0, \\ x^2 + xy + y^2 = 1, \\ xy + \lambda(x+y) + 1 = 0, \\ y^2 = \lambda \\ x^2 - 2x, \\ x^2 + xy - 2y + \lambda x + 1 = 0 \end{cases}$$

Le cas échéant, on donnera les axes, sommets, paramètres.

Exercice 104. Donner une expression explicite de la tangente à une conique propre, sous forme cartésienne, puis sous forme paramétrée. Montrer qu'une droite est tangente à une ellipse si et seulement si elle coupe cette ellipse en un unique point (on pourra se ramener au cas du cercle). Cette propriété reste-t-elle vraie pour les hyperboles, paraboles?

Exercice 105. Soit  $e, \alpha$  des nombres réels avec e > 0. Identifier l'ensemble des points vérifiant en coordonnées polaires

$$r = \frac{e}{1 + e\cos(\theta - \alpha)}.$$

**Exercice 106.** Soit F un foyer de l'ellipse C et soit D la directrice correspondante. Si M est un point de C, soit P le point d'intersection de la perpendiculaire à (MF) en F et de la droite D. Alors la droite (PM) est tangente à C en M. (On rappelle que pour une ellipse, une droite est tangente si et seulement si elle a un unique point d'intersection avec l'ellipse). Même question lorsque C est une parabole.

**Exercice 107.** Soit D une droite du plan, F un point en dehors et e > 0 un réel. On considère l'ensemble des points M tels que  $\frac{MF}{MH} = e$  ou H est la projection orthogonale de M sur la droite.

- 1. Si e = 1, montrer que c'est une parabole.
- 2. Si e < 1, montrer que c'est une ellipse.
- 3. Si e > 1, montrer que c'est une hyperbole.

Exercice 108. Montrer qu'un point est sur une ellipse si et seulement si MF + MF' est constant. En déduire que la tangente à M à l'ellipse est la bissectrice extérieure de l'angle FMF'. On utilisera la définition avec foyer et directrice.

Exercice 109. Soient F, F' deux points, on considère l'ensemble des poins M tels qu'il existe un réel positif a vérifiant: le cercle de centre M passant par F est tangent au cercle de centre F' de rayon 2a. Faire le lien avec la définition usuelle de conique.

**Exercice 110.**  $\maltese$  [Théorème de Pascal] On considère six points A, B, C, D, E, F sur une ellipse et on définit les points P, Q, R comme intersection des droites P(AE) - P(BE) = P(AE) = P(AE)

- calculer les équations des droites (AE) et (DB).
- Donner une condition en termes de déterminant pour que P, Q, R soient alignés.
- Ecrire en terme de déterminant le fait que les points sont sur l'ellipse.
- Voir que les deux déterminants sont égaux.

**Exercice 111.**  $mathbb{H} \triangleq [Ellipse de Steiner] On considère un triangle du plan. Soient <math>z_1, z_2, z_3$  les affixes des sommets, on pose  $P(z) = (z - z_1)(z - z_2)(z - z_3)$ .

- 1. Montrer que les points d'affixes les racines de P' sont intérieurs au triangle.
- 2. Considérez le cas ou le triangle a pour isobarycentre l'origine et montrer alors que les milieux des côtés sont sur une ellipse de foyers les racines de P'. On posera un calcul en complexes en utilisant une propriété de l'ellipse.
- 3. Montrer que tout triangle est l'image d'un triangle équilatéral par une application affine. Quelle est l'image de cette ellipse ?

**Exercice 112.** Soit  $\sigma$  une permutation de  $\sigma_3$  et a, b, c trois réels positifs tels que a+b+c=1. Montrer que les barycentres de  $(1, \sigma(a)), (j, \sigma(b)), (j^2, \sigma(c))$  sont sur un cercle.

Exercice 113. \(\frac{1}{2}\) Ecrire l'équation d'une conique en coordonnées barycentriques et montrer qu'elle est toujours de la forme

$$ax^2 + by^2 + cz^2 + \alpha xy + \beta xz + \gamma yz = 0$$

Trouver l'équation de l'ellipse de Steiner, et de l'ellipse circonscrite au triangle.

**Exercice 114.**  $\maltese$  Soit C un cône de  $\mathbb{R}^3$  et P un plan, soit P' le plan parallèle à P passant par le sommet du cône. Montrer que

- $P \cap C$  est une ellipse si et seulement si  $P' \cap C$  est réduit à un point.
- $P \cap C$  est une parabole si et seulement si  $P' \cap C$  est réduit à une droite.
- $P \cap C$  est une hyperbole si et seulement si  $P' \cap C$  est réduit à deux droites.

### 7.2 Résultant

**Exercice 115.**  $\maltese$  Soit A un anneau factoriel et P,Q deux polynômes de A[X] de degré respectif m et n strictement positifs. On note  $P \land Q$  le pgcd de P et Q.

- 1) Montrer que  $P \wedge Q$  est un polynôme non constant si et seulement si il existe deux polynômes U et V tels que deg U < n, deg V < m et UP + VQ = 0.
- 2) On désigne par  $A[X]_d$  le A module libre des polynômes de degré inférieur ou égal à d. Soit f l'application A bilinéaire suivante :

$$f:(U,V)\in A[X]_{n-1}\times A[X]_{m-1}\to UP+VQ\in A[X]_{m+n-1}$$

On appelle résultant de P et Q, et l'on note Res(P,Q) le déterminant de l'application f calculée dans les bases

$$((X^{n-1},0),...,(1,0),(0,X^{m-1}),...,(0,1))$$
 et  $(X^{m+n-1},...,1)$ .

Notons  $P = p_m X^m + ... + p_0$  et  $Q = q_n X^n + ... + q_0$ . Montrer que

$$Res(P,Q) = \begin{vmatrix} p_m & p_{m-1} & \dots & p_0 \\ p_m & p_{m-1} & \dots & p_0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ q_n & q_{n-1} & \dots & q_0 \\ q_n & q_{n-1} & \dots & q_0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ q_n & q_{n-1} & \dots & q_0 \end{vmatrix}$$

Les n premières lignes sont construites à partir des coefficients de P, les m dernières à partir de ceux de Q. Les entrées non spécifiées sont nulles.

3) Montrer que  $P \wedge Q$  est un polynôme non constant si et seulement si Res(P,Q) = 0 (on pourra considérer le corps des fractions de A et l'application  $\hat{f}: K[X]_{m-1} \times K[X]_{m-1} \to K[X]_{m+n-1}$  construite sur le modèle de f).

**Exercice 116.** Calculer le résultant  $Res_Y(P,Q)$  des polynômes  $P=X^2-XY+Y^2-1$  et  $Q=2X^2+Y^2-Y-2$  par rapport à la variable Y (autrement dit, on considère P et Q comme des polynômes à coefficients dans  $A=\mathbb{R}[X]$ ). En déduire comment trouver les points d'intersection des ellipses d'équation P=0 et Q=0.

Exercice 117. Donner l'équation implicite de la courbe paramétrée :  $x(t) = t^2 + 1$ ,  $y(t) = t^2 + t$ . On pourra considérer les polynômes  $X - T^2 - 1$  et  $Y - T^2 - T$  et éliminer T.

# 8 Sphère de Riemann

On note un élément de  $\mathbb{P}^1\mathbb{C}$  par [z,t]. On rappelle que cet espace est le quotient de  $\mathbb{C}^2$  par la relation  $(z,t) \sim (z',t') \iff z = \lambda z'; t = \lambda t'$ , avec  $\lambda$  complexe.

**Exercice 118.** Montrer que l'application suivante entre  $S^2$  et  $\mathbb{P}^1\mathbb{C}$  est injective

$$g(x, y, z) = [x + iy, 1 - z], z \neq 1$$

$$g(x, y, z) = [1 + z, x - iy], z \neq -1$$

**Exercice 119.** Montrer que l'application h vue comme application de  $\mathbb{P}^1\mathbb{C}$  dans  $\mathbb{C} \times \mathbb{R}$  donnée par

$$h(z,t) = \left(\frac{2z\overline{t}}{|z|^2 + |t|^2}, \frac{|z|^2 - |t|^2}{|z|^2 + |t|^2}\right)$$

est à valeurs dans  $S^2$  et que c'est la réciproque de l'application précédente.

**Exercice 120.** On considère  $\mathbb{R}^3$ , le plan d'équation z=0 et la sphère de rayon un centrée à l'origine. Soit N le point (0,0,1) et on identifie le plan z=0 avec  $\mathbb{C}$ . On définit alors la projection stéréographique par

$$\phi: \begin{array}{ccc} S^2 \setminus N & \to & \mathbb{C} \\ M = (x, y, z) & \mapsto & M' \end{array}$$

M' est l'intersection de (MN) avec le plan. Montrer alors

- 1. L'affixe de M' est égal à  $\frac{x+iy}{1-z}$ .
- 2. La fonction est une bijection que l'on peut étendre à  $S^2$  en posant  $\infty = \phi(N)$ .

On définit alors  $\hat{\mathbb{C}}$  comme  $\mathbb{C} \cup \infty$ . C'est le **compactifié d'Alexandrov** et la sphère de Riemann.

**Exercice 121.** Montrer que l'on peut mettre une topologie sur cet ensemble en posant U est un ouvert si et seulement si  $\phi^{-1}(U)$  ouvert de  $S^2$ .

Exercice 122. \( \mathbb{H} \) Montrer en composant les applications précédentes que l'application

$$\begin{array}{ccc}
\mathbb{P}^1\mathbb{C} & \to & \hat{\mathbb{C}} \\
(z_1, z_2) & \mapsto & z_1/z_2 \\
(1, 0) & \mapsto & \infty
\end{array}$$

est un homéomorphisme entre les deux espaces.

# 9 Inversion et homographies

On appelle cercle droite un ensemble du plan donné par l'équation

$$a|z|^2 - \omega \overline{z} - z\overline{\omega} = k$$

ou  $a, k \in \mathbb{R}$ . Si a = 0 c'est une droite, sinon c'est un cercle.

On appelle inversion de centre  $\Omega$  de puissance  $k^2$  un application définie sur  $\mathbb C$  qui envoie M sur M' défini par

- $\Omega, M, M'$  alignés.
- $\overline{\Omega M}.\overline{\Omega M'}=k^2$

Exercice 123. Montrer:

- 1. l'inversion préserve chaque point du cercle de centre  $\Omega$  de rayon k.
- 2. C'est une bijection sur le plan privée de  $\Omega$ .

Exercice 124.

- 1. Montrer que pour une inversion i on a  $i(z) = \omega + \frac{k^2}{z-\omega}$ .
- 2. On peut la prolonger à  $\hat{\mathbb{C}}$  en posant  $i(\omega) = \infty, i(\infty) = \omega$ .

Exercice 125. L'image d'un cercle droite par une inversion est un cercle droite.

Exercice 126. \(\Psi\) Montrer les propositions suivantes:

- L'image d'une droite passant par  $\Omega$  est elle même.
- L'image d'une droite ne passant pas par  $\Omega$  est un cercle passant par  $\Omega$ .
- L'image d'un cercle passant par  $\Omega$  est une droite ne passant pas par le centre.
- L'image d'un cercle ne passant pas est un cercle ne passant pas.

Exercice 127. Soit i une inversion et M, N deux points du plan prouver que M, N, i(M), i(N) sont alignés ou cocycliques. On pourra utiliser les propriétés de la puissance d'un point par rapport à un cercle.

**Exercice 128.**  $\spadesuit$  Étudier l'application  $i(z)=2i+\frac{1}{z-2i}$ . Faire de même avec  $h(z)=\frac{z-1-i}{2z+3i}$ .

On appelle homographie une application de la forme:

$$h(z) = \frac{az+b}{cz+d}, h(\infty) = \frac{a}{c}, h(-d/c) = \infty$$

Exercice 129. Monter que le cas ad-bc=0 n'est pas très intéressant. En déduire que l'on peut se restreindre à ad-bc=1. Montrer qu'il existe un morphisme de groupe de  $SL_2(\mathbb{C})$  sur le groupe des homographies.

**Exercice 130.** Soit a, b, c trois points de  $\hat{\mathbb{C}}$ . Alors il existe une unique homographie f telle que

$$f(a) = 0, f(b) = 1, f(c) = \infty$$

On dit qu'on a une action trois-transitive sur la sphère de Riemann.

Exercice 131.  $\maltese$  Démontrer qu'une homographie conserve le birapport. On utilisera l'exercice précédent pour écrire le birapport de a, b, c, d.

En déduire qu'une homographie envoie un cercle droite sur un cercle droite.

Exercice 132. Montrer qu'une homographie préserve les angles orientés.

Exercice 133. Montrer qu'une homographie différente de l'identité possède un ou deux points fixes.

- S'il n'y a qu'un point fixe égal à  $\infty$  alors f(z) = z + b.
- Si f n'a qu'un point fixe alors f est conjuguée à une translation.
- Si f a deux points fixes alors elle est conjuguée à  $z \mapsto az$ .

Exercice 134. On considère  $\mathcal{H}$  l'ensemble des nombres complexes de partie imaginaire positive.

- 1. Montrer que  $SL_2(\mathbb{R})$  agit sur cet ensemble.
- 2. Trouver le stabilisateur de i.
- 3. En déduire que  $\mathcal{H} \sim SL_2(\mathbb{R})/SO_2(\mathbb{R})$ .