

III. Rayon spectral

Soit $A \in M_n(\mathbb{K}) \subset M_n(\mathbb{C})$.

Définition 7

On appelle rayon spectral de A la quantité $\rho(A) := \max_{\lambda \in \text{Sp}_{\mathbb{C}}(A)} |\lambda| \in [0, +\infty[$.

On va établir deux liens avec les normes subordonnées. Tout d'abord :

Théorème 8

Si $A \in M_n(\mathbb{R})$, $\|A\|_2 = \sqrt{\rho({}^tAA)}$.

Rappel : Si $v \in \mathbb{R}^n$, $\|v\|_2 := \sqrt{\langle v, v \rangle_{\text{can}}} = \sqrt{{}^tvv}$.

Pour montrer ce théorème, on utilise le lemme suivant :

Lemme 9

Soit $S \in S_n(\mathbb{R})$ positive. L'application $R_S : \begin{array}{ccc} \mathbb{R}^n \setminus \{0\} & \rightarrow & \mathbb{R} \\ v & \mapsto & \frac{{}^tvSv}{{}^tvv} \end{array}$ est bornée et $\sup_{v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}} R_S(v) = \max_{v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}} R_S(v) = \rho(S)$.

III. Rayon spectral

On montre ensuite le résultat suivant :

III. Rayon spectral

On montre ensuite le résultat suivant :

Théorème 10

Les propriétés suivantes sont équivalentes :

III. Rayon spectral

On montre ensuite le résultat suivant :

Théorème 10

Les propriétés suivantes sont équivalentes :

$$\textcircled{1} \quad A^k \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0_n,$$

III. Rayon spectral

On montre ensuite le résultat suivant :

Théorème 10

Les propriétés suivantes sont équivalentes :

- 1 $A^k \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0_n,$
- 2 $\rho(A) < 1,$

III. Rayon spectral

On montre ensuite le résultat suivant :

Théorème 10

Les propriétés suivantes sont équivalentes :

- 1 $A^k \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0_n,$
- 2 $\rho(A) < 1,$
- 3 $\forall v \in \mathbb{C}^n, A^k v \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} (0, \dots, 0),$

III. Rayon spectral

On montre ensuite le résultat suivant :

Théorème 10

Les propriétés suivantes sont équivalentes :

- 1 $A^k \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0_n,$
- 2 $\rho(A) < 1,$
- 3 $\forall v \in \mathbb{C}^n, A^k v \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} (0, \dots, 0),$
- 4 il existe une norme matricielle subordonnée $\| \cdot \|$ sur $M_n(\mathbb{C})$ telle que $\|A\| < 1.$

On montre ensuite le résultat suivant :

Théorème 10

Les propriétés suivantes sont équivalentes :

- 1 $A^k \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0_n,$
- 2 $\rho(A) < 1,$
- 3 $\forall v \in \mathbb{C}^n, A^k v \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} (0, \dots, 0),$
- 4 il existe une norme matricielle subordonnée $\| \cdot \|$ sur $M_n(\mathbb{C})$ telle que $\|A\| < 1.$

Pour cela, on utilisera la propriété suivante :

III. Rayon spectral

On montre ensuite le résultat suivant :

Théorème 10

Les propriétés suivantes sont équivalentes :

- 1 $A^k \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0_n,$
- 2 $\rho(A) < 1,$
- 3 $\forall v \in \mathbb{C}^n, A^k v \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} (0, \dots, 0),$
- 4 il existe une norme matricielle subordonnée $\| \cdot \|$ sur $M_n(\mathbb{C})$ telle que $\|A\| < 1.$

Pour cela, on utilisera la propriété suivante :

Théorème 11

$\forall \epsilon > 0,$ il existe une norme matricielle subordonnée $\| \cdot \|$ sur $M_n(\mathbb{C})$ telle que $\|A\| \leq \rho(A) + \epsilon.$

IV. Conditionnement

On considère la matrice

$$A := \begin{pmatrix} 10 & 7 & 8 & 7 \\ 7 & 5 & 6 & 5 \\ 8 & 6 & 10 & 9 \\ 7 & 5 & 9 & 10 \end{pmatrix} \in M_4(\mathbb{R})$$

IV. Conditionnement

On considère la matrice

$$A := \begin{pmatrix} 10 & 7 & 8 & 7 \\ 7 & 5 & 6 & 5 \\ 8 & 6 & 10 & 9 \\ 7 & 5 & 9 & 10 \end{pmatrix} \in M_4(\mathbb{R})$$

et le système

$$AX = B \text{ avec } B := \begin{pmatrix} 32 \\ 23 \\ 33 \\ 31 \end{pmatrix}.$$

IV. Conditionnement

On considère la matrice

$$A := \begin{pmatrix} 10 & 7 & 8 & 7 \\ 7 & 5 & 6 & 5 \\ 8 & 6 & 10 & 9 \\ 7 & 5 & 9 & 10 \end{pmatrix} \in M_4(\mathbb{R})$$

et le système

$$AX = B \text{ avec } B := \begin{pmatrix} 32 \\ 23 \\ 33 \\ 31 \end{pmatrix}.$$

$\det(A) = 1$ et le système possède une unique solution

$$X = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

IV. Conditionnement

On “perturbe” le système

IV. Conditionnement

On “perturbe” le système : on considère le vecteur

$$B' := B + \begin{pmatrix} 0,1 \\ -0,1 \\ 0,1 \\ -0,1 \end{pmatrix}$$

IV. Conditionnement

On “perturbe” le système : on considère le vecteur

$$B' := B + \begin{pmatrix} 0,1 \\ -0,1 \\ 0,1 \\ -0,1 \end{pmatrix}$$

et la solution X' du système perturbé $AX' = B'$ devient alors

IV. Conditionnement

On “perturbe” le système : on considère le vecteur

$$B' := B + \begin{pmatrix} 0,1 \\ -0,1 \\ 0,1 \\ -0,1 \end{pmatrix}$$

et la solution X' du système perturbé $AX' = B'$ devient alors

$$X' = \begin{pmatrix} 9,2 \\ -12,6 \\ 4,5 \\ -1,1 \end{pmatrix}.$$

IV. Conditionnement

On “perturbe” le système : on considère le vecteur

$$B' := B + \begin{pmatrix} 0,1 \\ -0,1 \\ 0,1 \\ -0,1 \end{pmatrix}$$

et la solution X' du système perturbé $AX' = B'$ devient alors

$$X' = \begin{pmatrix} 9,2 \\ -12,6 \\ 4,5 \\ -1,1 \end{pmatrix}.$$

- L'erreur relative sur le second membre du système est

$$\frac{\|B-B'\|_{\infty}}{\|B\|_{\infty}} = \frac{0,1}{33} \simeq 0,003,$$

IV. Conditionnement

On “perturbe” le système : on considère le vecteur

$$B' := B + \begin{pmatrix} 0,1 \\ -0,1 \\ 0,1 \\ -0,1 \end{pmatrix}$$

et la solution X' du système perturbé $AX' = B'$ devient alors

$$X' = \begin{pmatrix} 9,2 \\ -12,6 \\ 4,5 \\ -1,1 \end{pmatrix}.$$

- L'erreur relative sur le second membre du système est

$$\frac{\|B-B'\|_\infty}{\|B\|_\infty} = \frac{0,1}{33} \simeq 0,003,$$

- l'erreur relative sur la solution est $\frac{\|X-X'\|_\infty}{\|X\|_\infty} = \frac{13,6}{1} = 13,6$,

IV. Conditionnement

On “perturbe” le système : on considère le vecteur

$$B' := B + \begin{pmatrix} 0,1 \\ -0,1 \\ 0,1 \\ -0,1 \end{pmatrix}$$

et la solution X' du système perturbé $AX' = B'$ devient alors

$$X' = \begin{pmatrix} 9,2 \\ -12,6 \\ 4,5 \\ -1,1 \end{pmatrix}.$$

- L'erreur relative sur le second membre du système est

$$\frac{\|B-B'\|_\infty}{\|B\|_\infty} = \frac{0,1}{33} \simeq 0,003,$$

- l'erreur relative sur la solution est $\frac{\|X-X'\|_\infty}{\|X\|_\infty} = \frac{13,6}{1} = 13,6$,

⇒ le rapport d’“amplification de l’erreur” est de $\frac{13,6}{\frac{0,1}{33}} = 4488!$

IV. Conditionnement

On cherche à étudier et maîtriser ce phénomène.

IV. Conditionnement

On cherche à étudier et maîtriser ce phénomène. Soit $\|\cdot\|$ une norme sur \mathbb{K}^n et $\|\|\cdot\|\|$ la norme subordonnée sur $M_n(\mathbb{K})$ associée.

IV. Conditionnement

On cherche à étudier et maîtriser ce phénomène. Soit $\|\cdot\|$ une norme sur \mathbb{K}^n et $\|\cdot\|$ la norme subordonnée sur $M_n(\mathbb{K})$ associée. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ inversible.

IV. Conditionnement

On cherche à étudier et maîtriser ce phénomène. Soit $\|\cdot\|$ une norme sur \mathbb{K}^n et $\|\cdot\|$ la norme subordonnée sur $M_n(\mathbb{K})$ associée. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ inversible.

Définition 12

On note $\text{cond}(A)$

IV. Conditionnement

On cherche à étudier et maîtriser ce phénomène. Soit $\|\cdot\|$ une norme sur \mathbb{K}^n et $\|\cdot\|$ la norme subordonnée sur $M_n(\mathbb{K})$ associée. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ inversible.

Définition 12

On note $\text{cond}(A)$ la quantité $\|A\| \|A^{-1}\|$,

IV. Conditionnement

On cherche à étudier et maîtriser ce phénomène. Soit $\|\cdot\|$ une norme sur \mathbb{K}^n et $\|\|\cdot\|\|$ la norme subordonnée sur $M_n(\mathbb{K})$ associée. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ inversible.

Définition 12

On note $\text{cond}(A)$ la quantité $\|\|A\|\| \|A^{-1}\|\|$, appelée conditionnement de A .

IV. Conditionnement

On cherche à étudier et maîtriser ce phénomène. Soit $\|\cdot\|$ une norme sur \mathbb{K}^n et $\|\cdot\|$ la norme subordonnée sur $M_n(\mathbb{K})$ associée. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ inversible.

Définition 12

On note $\text{cond}(A)$ la quantité $\|A\| \|A^{-1}\|$, appelée conditionnement de A .

Proposition 13

IV. Conditionnement

On cherche à étudier et maîtriser ce phénomène. Soit $\|\cdot\|$ une norme sur \mathbb{K}^n et $\|\|\cdot\|\|$ la norme subordonnée sur $M_n(\mathbb{K})$ associée. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ inversible.

Définition 12

On note $\text{cond}(A)$ la quantité $\|\|A\|\| \|A^{-1}\|\|$, appelée conditionnement de A .

Proposition 13

$$\text{cond}(A) = \text{cond}(A^{-1}),$$

IV. Conditionnement

On cherche à étudier et maîtriser ce phénomène. Soit $\|\cdot\|$ une norme sur \mathbb{K}^n et $\|\|\cdot\|\|$ la norme subordonnée sur $M_n(\mathbb{K})$ associée. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ inversible.

Définition 12

On note $\text{cond}(A)$ la quantité $\|\|A\|\| \|A^{-1}\|\|$, appelée conditionnement de A .

Proposition 13

- 1 $\text{cond}(A) = \text{cond}(A^{-1})$,
- 2 $\forall \lambda \in \mathbb{K} \setminus \{0\}, \text{cond}(\lambda A) = \text{cond}(A)$,

IV. Conditionnement

On cherche à étudier et maîtriser ce phénomène. Soit $\|\cdot\|$ une norme sur \mathbb{K}^n et $\|\|\cdot\|\|$ la norme subordonnée sur $M_n(\mathbb{K})$ associée. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ inversible.

Définition 12

On note $\text{cond}(A)$ la quantité $\|\|A\|\| \|A^{-1}\|\|$, appelée conditionnement de A .

Proposition 13

- 1 $\text{cond}(A) = \text{cond}(A^{-1})$,
- 2 $\forall \lambda \in \mathbb{K} \setminus \{0\}, \text{cond}(\lambda A) = \text{cond}(A)$,
- 3 $\text{cond}(A) \geq 1$.

IV. Conditionnement

On utilise le conditionnement pour estimer et maîtriser l'erreur sur la solution induite par une erreur sur la donnée du second membre :

IV. Conditionnement

On utilise le conditionnement pour estimer et maîtriser l'erreur sur la solution induite par une erreur sur la donnée du second membre :

Théorème 14

Soient $B, B' \in \mathbb{K}^n$, $B \neq 0$.

IV. Conditionnement

On utilise le conditionnement pour estimer et maîtriser l'erreur sur la solution induite par une erreur sur la donnée du second membre :

Théorème 14

Soient $B, B' \in \mathbb{K}^n$, $B \neq 0$. On note X la solution du système $AX = B$

IV. Conditionnement

On utilise le conditionnement pour estimer et maîtriser l'erreur sur la solution induite par une erreur sur la donnée du second membre :

Théorème 14

Soient $B, B' \in \mathbb{K}^n$, $B \neq 0$. On note X la solution du système $AX = B$ et X' la solution du système $AX' = B'$.

IV. Conditionnement

On utilise le conditionnement pour estimer et maîtriser l'erreur sur la solution induite par une erreur sur la donnée du second membre :

Théorème 14

Soient $B, B' \in \mathbb{K}^n$, $B \neq 0$. On note X la solution du système $AX = B$ et X' la solution du système $AX' = B'$. On a

IV. Conditionnement

On utilise le conditionnement pour estimer et maîtriser l'erreur sur la solution induite par une erreur sur la donnée du second membre :

Théorème 14

Soient $B, B' \in \mathbb{K}^n$, $B \neq 0$. On note X la solution du système $AX = B$ et X' la solution du système $AX' = B'$. On a

$$\frac{\|X - X'\|}{\|X\|} \leq \text{cond}(A) \frac{\|B - B'\|}{\|B\|}.$$

IV. Conditionnement

On utilise le conditionnement pour estimer et maîtriser l'erreur sur la solution induite par une erreur sur la donnée du second membre :

Théorème 14

Soient $B, B' \in \mathbb{K}^n$, $B \neq 0$. On note X la solution du système $AX = B$ et X' la solution du système $AX' = B'$. On a

$$\frac{\|X - X'\|}{\|X\|} \leq \text{cond}(A) \frac{\|B - B'\|}{\|B\|}.$$

Remarque

Quand $\text{cond}(A)$ est “proche de 1”, on dit que le système $AX = B$ est bien conditionné.

IV. Conditionnement

On utilise le conditionnement pour estimer et maîtriser l'erreur sur la solution induite par une erreur sur la donnée du second membre :

Théorème 14

Soient $B, B' \in \mathbb{K}^n$, $B \neq 0$. On note X la solution du système $AX = B$ et X' la solution du système $AX' = B'$. On a

$$\frac{\|X - X'\|}{\|X\|} \leq \text{cond}(A) \frac{\|B - B'\|}{\|B\|}.$$

Remarque

Quand $\text{cond}(A)$ est "proche de 1", on dit que le système $AX = B$ est bien conditionné. Quand $\text{cond}(A)$ est "grand", on dit que le système est mal conditionné.